



**Ключевые слова:** многокомпонентные тела, термонапряженное состояние, идентификация параметров, градиентные методы.

В работах [1, 2] рассмотрены вопросы построения на основе результатов теории оптимального управления состояниями многокомпонентных распределенных систем [3, 4] градиентов функционалов-невязок для идентификации градиентными методами различных параметров соответственно задач динамического упругого и квазистационарного термоупругого деформирования тел с включениями.

В данной статье исследованы вопросы построения явных выражений градиентов функционалов-невязок для идентификации градиентными методами [5] различных параметров и термоупругих состояний составных тел при неустановившемся поле температур.

### 1. ИДЕНТИФИКАЦИЯ ТЕМПЕРАТУРНОГО И ТЕРМОНАПРЯЖЕННОГО СОСТОЯНИЙ ТЕЛА ПО ПОВЕРХНОСТНЫМ ПЕРЕМЕЩЕНИЯМ

Следуя [6], при длительном отсутствии зависимости от времени механических воздействий, т.е. при отсутствии инерционного члена  $\rho \ddot{y}$  ( $y$  — вектор смещений), термоупругое состояние тела  $\Omega \in R^3$  можно описать следующей начально-краевой задачей. На ограниченной связной строго липшицевой области  $\Omega \in R^3$  определена система термоупругого равновесия

$$-\sum_{k=1}^3 \frac{\partial \sigma_{ik}(T; y)}{\partial x_k} = \tilde{f}_i(x), \quad i = \overline{1, 3}, \quad t \in (0, \bar{T}), \quad (1)$$

где  $x = (x_1, x_2, x_3)$ ,  $\sigma_{ik} = \sigma_{ik}(T; y) = \sum_{l,m=1}^3 c_{iklm} (\varepsilon_{lm}(y) - \varepsilon_{lm}^0(\alpha, T))$ ,  $\sigma_{ik}$ ,  $\varepsilon_{lm}$  —

соответственно компоненты тензоров напряжений и деформаций,  $c_{iklm}$  — упругие постоянные. Когда материал упруго- и теплоизотропный, компоненты тензора деформаций, вызванных изменением  $T = T_1 - T_{10}$  температуры  $T_1$  от начального ее состояния  $T_{10}$ , выражают в виде  $\varepsilon_{lm}^0 = \alpha T \delta_{lm}$ , где  $\alpha$  — коэффициент линейного расширения,  $\delta_{lm}$  — символ Кронекера.

Изменение температуры  $T$  по области  $\Omega$  удовлетворяет уравнению

$$c \frac{\partial T}{\partial t} = \sum_{i,j=1}^3 \frac{\partial}{\partial x_i} \left( k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \right) + \bar{f}, \quad t \in (0, \bar{T}), \quad (2)$$

где  $c$  — объемная теплоемкость,  $k_{ij}$  — элементы тензора коэффициентов теплопроводности.

На границе  $\Gamma = \partial\Omega$  области  $\Omega$  заданы краевые условия:

$$y = \varphi, \quad (x, t) \in \Gamma_{1T}^1, \quad (3)$$

$$\sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(y) n_j = g_i, \quad i = \overline{1, 3}, \quad (x, t) \in \Gamma_{2T}^1, \quad (4)$$

$$T = \varphi_0, \quad (x, t) \in \Gamma_{1T}^2, \quad (5)$$

$$\sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \cos(n, x_i) = g_0, \quad (x, t) \in \Gamma_{2T}^2, \quad (6)$$

$$\sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \cos(n, x_i) = u, \quad (x, t) \in \Gamma_{3T}^2, \quad (7)$$

$$T|_{t=0} = \bar{T}_0, \quad x \in \bar{\Omega}, \quad (8)$$

где  $n$  — внешняя нормаль,  $n_j = \cos(n, x_j)$ ,  $\Gamma = \bigcup_{i=1}^2 \Gamma_i^1$ ,  $\Gamma = \bigcup_{i=1}^3 \Gamma_i^2$ ,  $\Gamma_i^l \cap \Gamma_j^l = \emptyset$  при  $i \neq j$ ,  $\Gamma_{iT}^j = \Gamma_i^j \times [0, \bar{T}]$ ,  $[0, \bar{T}]$  — временной отрезок.

Предполагаем, что на участке  $\gamma_0 \subset \Gamma_2^1$  известны смещения

$$y = f_0, \quad t \in [0, \bar{T}]. \quad (9)$$

При этом считаем, что на участке  $\Gamma_3^2$  плотность теплового потока неизвестна, т.е. функция  $u$  неизвестна. Тем самым получена задача (1)–(9), состоящая в определении элемента  $u \in \mathcal{U} = C(\Gamma_{3T}^2)$ , при котором первая компонента решения  $Y = (y, T)$  дифференциальной задачи (1)–(8) удовлетворяет равенству (9).

Введем в рассмотрение функционал-невязку

$$J(u) = \frac{1}{2} \int_0^{\bar{T}} \|Au - f_0\|_{L_2(\gamma_0)}^2 dt, \quad (10)$$

где  $Au = y(u)|_{\gamma_{0T}}$ ,  $\gamma_{0T} = \gamma_0 \times [0, \bar{T}]$ .

Вместо классического решения  $Y = (y, T)$  дифференциальной задачи (1)–(8) будем использовать ее обобщенное решение.

**Определение 1.** При каждом фиксированном  $u \in \mathcal{U}$  обобщенным решением начально-краевой задачи (1)–(8) называется вектор-функция  $Y = Y(u) = (y(u), T(u)) \in V$ , которая  $\forall z = (z_1, z_2) \in V_0$  удовлетворяет системе тождеств

$$a(y, z_1) = l(T; z_1), \quad t \in (0, \bar{T}), \quad (11)$$

$$\left( c \frac{\partial T}{\partial t}, z_2 \right) + a_1(T, z_2) = l_1(u; z_2), \quad t \in (0, \bar{T}), \quad (12)$$

$$(cT, z_2)(0) = (c\bar{T}_0, z_2), \quad (12')$$

где  $V = \left\{ v = (v_1(x, t), v_2(x, t)): v_1 \in W_2^1(\Omega)^3, v_2 \in (W_2^1(\Omega)) \quad \forall t \in [0, \bar{T}], \right.$   
 $\left. v_1|_{\Gamma_{1T}^1} = \varphi, v_2|_{\Gamma_{1T}^2} = \varphi_0, \int_0^{\bar{T}} (\|v_1\|_{W_2^1(\Omega)}^2 + \|v_2\|_{W_2^1(\Omega)}^2) dt < \infty \right\}$ ,

$$V_0 = \{v(x) = (v_1(x), v_2(x)): v_1 \in (W_2^1(\Omega))^3, v_2 \in W_2^1(\Omega), v_1|_{\Gamma_1^1} = 0, v_2|_{\Gamma_1^2} = 0\},$$

$$a(y, z_1) = \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \varepsilon_{lm}(y) \varepsilon_{ik}(z_1) dx, \quad a_1(T, z_2) = \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \frac{\partial z_2}{\partial x_i} dx,$$

$$l(T; z_1) = (\tilde{f}, z_1) + (g, z_1)_{L_2(\Gamma_2^1)} + \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \varepsilon_{lm}^0(\alpha, T) \varepsilon_{ik}(z_1) dx,$$

$$l_1(u; z_2) = (\bar{f}, z_2) + (g_0, z_2)_{L_2(\Gamma_2^2)} + (u, z_2)_{L_2(\Gamma_3^2)}, \quad g = \{g_i\}_{i=1}^3, \quad \tilde{f} = \{f_i\}_{i=1}^3.$$

**Теорема 1.** При каждом фиксированном  $u \in \mathcal{U}$  решение  $Y = (y, T)$  задачи (11), (12), (12') существует и единственно.

Задачу (11), (12), (12'), (10), состоящую в определении элемента  $u$ , минимизирующего на  $\mathcal{U}$  функционал (10) при ограничениях (11), (12), (12'), будем решать с помощью градиентных методов [5].

Итерационная последовательность для определения  $(n+1)$ -го приближения  $u_{n+1}$  решения  $u \in \mathcal{U}$  задачи (11), (12), (12'), (10) имеет вид

$$u_{n+1} = u_n - \beta_n p_n, \quad n = 0, 1, \dots, n^*, \quad (13)$$

и начинается с некоторого начального приближения  $u_0 \in \mathcal{U}$ , где направление спуска  $p_n$  и коэффициент  $\beta_n$  определяются выражениями [5]:

- для метода минимальных ошибок

$$p_n = J'_{u_n}, \quad \beta_n = \frac{\|e_n\|^2}{\|J'_{u_n}\|^2}, \quad (14)$$

- для метода скорейшего спуска

$$p_n = J'_{u_n}, \quad \beta_n = \frac{\|J'_{u_n}\|^2}{\|AJ'_{u_n}\|^2}, \quad (15)$$

- для метода сопряженных градиентов

$$p_n = J'_{u_n} + \gamma_n p_{n-1}, \quad \gamma_0 = 0, \quad \gamma_n = \frac{\|J'_{u_n}\|^2}{\|J'_{u_{n-1}}\|^2}, \quad \beta_n = \frac{(J'_{u_n}, p_n)}{\|Ap_n\|^2}, \quad (16)$$

где  $J'_{u_n}$  — градиент функционала (10) в точке  $u = u_n$ ,  $e_n = Au_n - f_0$ ,  $Au_n = y(u_n)|_{\gamma_{от}}$ .

Введем в рассмотрение обозначения

$$\pi(u, v) = (\bar{Y}(u) - \bar{Y}(0), \bar{Y}(v) - \bar{Y}(0))_{L_2(\gamma_0) \times L_2},$$

$$L(v) = (f_0 - \bar{Y}(0), \bar{Y}(v) - \bar{Y}(0))_{L_2(\gamma_0) \times L_2}, \quad (17)$$

где  $\forall v \in \mathcal{U} \bar{Y}(v) = y(v; x, t)|_{\gamma_{от}}$ ,  $y(v) = y(v; x, t)$  — первая компонента решения  $Y = Y(v) = (y(v), T(v))$  задачи (11), (12), (12') при  $u = v$ ,

$$(\bar{\varphi}, \bar{\psi})_{L_2(\gamma_0) \times L_2} = \int_0^{\bar{T}} \int_{\gamma_0} \bar{\varphi} \bar{\psi} d\gamma_0 dt.$$

Имеет место равенство

$$2J(v) = \pi(v, v) - 2L(v) + \|f_0 - \bar{Y}(0)\|_{L_2(\gamma_0) \times L_2}^2. \quad (18)$$

Пусть  $u, v \in \mathcal{U}$ . При  $\lambda \in (0, 1)$   $z = \lambda v + (1 - \lambda)u = u + \lambda(v - u) \in \mathcal{U}$ . С учетом (17), (18) получаем

$$\begin{aligned} \lim_{\lambda \rightarrow 0} \frac{J(u + \lambda(v - u)) - J(u)}{\lambda} &= \pi(u, v - u) - L(v - u) = \\ &= (\bar{Y}(u) - f_0, \bar{Y}(v) - \bar{Y}(u))_{L_2(\gamma_0) \times L_2} = \langle J'_u, v - u \rangle. \end{aligned} \quad (19)$$

Для каждого приближения  $u_n$  решения  $u \in \mathcal{U}$  задачи (11), (12), (12'), (10), следуя [7–9], на основании [3, 4] рассмотрим следующую сопряженную задачу:

$$\begin{aligned} -\sum_{k=1}^3 \frac{\partial \sigma_{ik}(\psi)}{\partial x_k} &= 0, \quad i = \overline{1, 3}, \quad (x, t) \in \Omega_T, \\ \psi|_{\Gamma_1^1} &= 0, \quad \sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(\psi) n_j = 0, \quad i = \overline{1, 3}, \quad (x, t) \in (\Gamma_2^1 \setminus \gamma_0) \times (0, \bar{T}), \\ \sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(\psi) n_j &= y_i(u_n) - f_{0i}, \quad i = \overline{1, 3}, \quad x \in \gamma_0, \quad t \in (0, \bar{T}), \\ -c \frac{\partial p}{\partial t} - \sum_{i,j=1}^3 \frac{\partial}{\partial x_i} \left( k_{ij} \frac{\partial p}{\partial x_j} \right) - \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \alpha \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(\psi) &= 0, \quad (x, t) \in \Omega_T, \quad (20) \\ p &= 0, \quad x \in \Gamma_1^2, \quad t \in (0, \bar{T}), \\ \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial p}{\partial x_j} n_i &= 0, \quad x \in \Gamma_2^2 \cup \Gamma_3^2, \quad t \in (0, \bar{T}), \\ p &= 0, \quad x \in \bar{\Omega}, \quad t = \bar{T}, \end{aligned}$$

где  $\sigma_{ik}(\psi) = \sum_{l,m=1}^3 c_{iklm} \varepsilon_{lm}(\psi)$ . Здесь  $\varepsilon_{lm}^0 = \alpha T \delta_{lm}$ , однако, следуя [10], можно положить, например,  $\sigma_{ij}^T = \sum_{l,m=1}^3 c_{ijlm} \varepsilon_{lm}^0 = \varphi_{ij}^T T$ ,  $\varphi_{ij}^T = c_{ijlm} \alpha_{lm}^T$ . Для изотропных тел  $\varphi_{ij}^T = (3\lambda + 2\mu)\alpha_T \delta_{ij}$ , где  $\alpha_T$  — коэффициент линейного расширения,  $\Omega_T = \Omega \times (0, T)$ .

Вместо классического решения  $Y^* = (\psi, p)$  начально-краевой задачи (20) будем использовать ее обобщенное решение.

**Определение 2.** Обобщенным решением начально-краевой задачи (20) называется вектор-функция  $Y^* = (\psi, p) \in V_d$ , которая  $\forall z \in V_0$  удовлетворяет системе тождеств

$$a(\psi, z_1) = (y(u_n) - f_0, z_1)_{L_2(\gamma_0)}, \quad t \in (0, \bar{T}), \quad (21)$$

$$-\left( c \frac{\partial p}{\partial t}, z_2 \right) + a_1(p, z_2) - \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \alpha \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(\psi) z_2 \, dx = 0, \quad t \in (0, \bar{T}), \quad (22)$$

$$(cp, z_2)(\bar{T}) = 0, \quad (23)$$

где  $V_d = \{v = (v_1(x, t), v_2(x, t)): v_1 \in (W_2^1(\Omega))^3, v_2 \in W_2^1(\Omega) \forall t \in [0, \bar{T}], v_1|_{\Gamma_{IV}^1} = 0, v_2|_{\Gamma_{IV}^2} = 0\}$ .

**Теорема 2.** При каждом фиксированном  $u \in \mathcal{U}$  решение  $Y^*$  задачи (21)–(23) существует и единственно в  $V_d$ .

Заменив в (21)  $z_1$  разностью  $y(u_{n+1}) - y(u_n)$ , а в (22)  $z_2$  — разностью  $T(u_{n+1}) - T(u_n)$ , с учетом (11), (12), (12'), (23) получаем

$$\begin{aligned} (\bar{Y}(u_n) - f_0, \bar{Y}(u_{n+1}) - \bar{Y}(u_n))_{L_2(\gamma_0) \times L_2} &= \int_0^{\bar{T}} a(\psi, y(u_{n+1}) - y(u_n)) dt + \\ &+ \int_0^{\bar{T}} \left( c \frac{\partial(T(u_{n+1}) - T(u_n))}{\partial t}, p \right) dt + \int_0^{\bar{T}} a_1(p, T(u_{n+1}) - T(u_n)) dt - \\ &- \int_0^{\bar{T}} \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \alpha(T(u_{n+1}) - T(u_n)) \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(\psi) dx dt = (\Delta u_n, p)_{L_2(\Gamma_3^2) \times L_2}, \end{aligned}$$

т.е.

$$\langle J'_{u_n}, \Delta u_n \rangle = (\Delta u_n, p)_{L_2(\Gamma_3^2) \times L_2}, \quad (24)$$

где  $(\varphi, \psi)_{L_2(\Gamma_3^2) \times L_2} = \int_0^{\bar{T}} \int_{\Gamma_3^2} \varphi \psi d\Gamma_3^2 dt$ .

Следовательно,

$$J'_{u_n} = \tilde{\psi}_n, \quad (25)$$

где  $\tilde{\psi}_n = p|_{\Gamma_3^2 \times (0, \bar{T})}$ ,  $\|J'_{u_n}\|^2 = \int_0^{\bar{T}} \int_{\Gamma_3^2} \tilde{\psi}_n^2 d\Gamma_3^2 dt$ .

Наличие градиента  $J'_{u_n}$  позволяет использовать градиентные методы (13) для определения  $(n+1)$ -го приближения  $u_{n+1}$  искомого решения  $u \in \mathcal{U}$ .

**Замечание 1.** Если в задаче (11), (12), (12'), (10) восстанавливаемый поток  $u = \text{const} \in \mathcal{U} = R$ , то на основании (24) градиент  $J'_{u_n} = \tilde{\psi}_n = (1, p)_{L_2(\Gamma_3^2) \times L_2}$ . Следовательно,  $\|J'_{u_n}\| = |\tilde{\psi}_n|$ .

## 2. ПАРАМЕТРИЧЕСКАЯ ИДЕНТИФИКАЦИЯ ПЛОТНОСТИ ТЕПЛОВОГО ПОТОКА

Согласно (24) можно получить явные выражения градиента  $J'_{u_n}$  для случая, когда восстанавливаемый поток  $u$  задачи (11), (12), (12'), (10) может быть представлен в виде линейной комбинации системы линейно независимых функций  $\{\varphi_i(x)\}_{i=1}^m$ , определенных на  $\Gamma_3^2$ .

Пусть  $u = u_n(x, t) = \sum_{i=1}^m \alpha_i(t) \varphi_i(x)$ , где  $\alpha_i \in C([0, \bar{T}])$ . На основании (24) получаем

$$\langle J'_{u_n}, \Delta u_n \rangle = \int_0^{\bar{T}} \Delta \alpha_i(t) (\varphi_i, p)_{L_2(\Gamma_3^2)} dt. \quad (26)$$

Следовательно,  $J'_{u_n} = \tilde{\psi}_n$ , где  $\tilde{\psi}_n = \{\tilde{\psi}_n^i\}_{i=1}^m$ ,  $\tilde{\psi}_n^i = (\varphi_i, p)_{L_2(\Gamma_3^2)}$ ,  $i = \overline{1, m}$ ,

$$\|J'_{u_n}\|^2 = \sum_{i=1}^m \int_0^{\bar{T}} (\tilde{\psi}_n^i)^2 dt.$$

**Замечание 2.** Если  $\{\varphi_i(x, t)\}_{i=1}^m$  — система линейно независимых функций,

то  $J'_{u_n} = \tilde{\psi}_n$ ,  $\tilde{\psi}_n = \{\tilde{\psi}_n^i\}_{i=1}^m$ ,  $\tilde{\psi}_n^i = (\varphi_i, p)_{L_2(\Gamma_3^2) \times L_2}$ ,  $\|J'_{u_n}\|^2 = \sum_{i=1}^m (\tilde{\psi}_n^i)^2$ .

Все проведенные рассуждения остаются в силе также для случая, когда тело  $\Omega$  — изотропное. Тогда компоненты  $\sigma_{ij}(T; y)$  тензора напряжений принимают вид

$$\sigma_{ij}(y) = 2\mu\varepsilon_{ij}(y) + (\lambda\varepsilon_{kk}(y) - (3\lambda + 2\mu)\alpha T)\delta_{ij}, \quad (27)$$

где  $\lambda, \mu$  — постоянные Ляме,  $\varepsilon_{kk} = \sum_{i=1}^3 \varepsilon_{ii}$ .

С учетом (27) билинейная форма  $a(\cdot, \cdot)$  и линейный функционал  $l(T; \cdot)$  принимают вид

$$a(y, z_1) = \int_{\Omega} \left\{ \lambda \operatorname{div} y \operatorname{div} z_1 + 2\mu \sum_{i,j=1}^3 \varepsilon_{ij}(y)\varepsilon_{ij}(z_1) \right\} dx,$$

$$l(T; z_1) = (\tilde{f}, z_1) + (g, z_1)_{L_2(\Gamma_1^1)} + \int_{\Omega} (3\lambda + 2\mu)\alpha T \sum_{i=1}^3 \varepsilon_{ii}(z_1) dx. \quad (28)$$

### 3. ИДЕНТИФИКАЦИЯ ТЕПЛООВОГО И ТЕРМОНАПРЯЖЕННОГО СОСТОЯНИЙ ПО НОРМАЛЬНЫМ СМЕЩЕНИЯМ ЧАСТИ ПОВЕРХНОСТИ ТЕЛА

Пусть уравнения равновесия имеют вид (1), а изменение температуры  $T$  на области  $\Omega_T = \Omega \times (0, \bar{T})$  удовлетворяет уравнению (2). На границе  $\Gamma_T = \Gamma \times (0, \bar{T})$  заданы краевые условия (3)–(7), при  $t=0$  имеем начальное условие (8). Функцию  $u = u(x, t) \in \mathcal{U} = C(\Gamma_{3T}^2)$  считаем неизвестной.

Предполагаем, что на участке  $\gamma_0 \subset \Gamma_2^1$  известна нормальная составляющая  $y_N$  смещения  $y$ , заданная равенством

$$y_N = f_0, \quad t \in (0, \bar{T}). \quad (29)$$

Получена задача (1)–(8), (29), состоящая в нахождении элемента  $u \in \mathcal{U}$ , при котором первая компонента решения  $Y = (y, T)$  начально-краевой задачи (1)–(8) удовлетворяет равенству (29). В этом случае функционал-невязка имеет вид

$$J(u) = \frac{1}{2} \int_0^{\bar{T}} \|y_N(u) - f_0\|_{L_2(\gamma_0)}^2 dt. \quad (30)$$

При каждом фиксированном  $u \in \mathcal{U}$  вместо классического решения задачи (1)–(8) используем ее обобщенное решение, т.е. вектор-функцию  $Y = (y, T)$ , являющуюся решением задачи (11), (12), (12'). Тем самым получена задача (11), (12), (12'), (30), состоящая в определении элемента  $u$ , минимизирующего на  $\mathcal{U}$  функционал (30) при ограничениях (11), (12), (12'). Эту задачу решаем с помощью градиентных методов (13).

Имеют место выражения вида (17)–(19), где  $\forall v \in \mathcal{U} \quad \bar{Y}(v) = y_N(v; x, t)|_{\gamma_{0T}}$ ,  $y_N$  — нормальная составляющая первой компоненты  $y(v; x, t)$  решения  $Y = (y, T)$  задачи (11), (12), (12') при  $u = v$ .

Для каждого приближения  $u_n$  решения  $u \in \mathcal{U}$  задачи (11), (12), (12'), (30) сопряженная задача имеет вид

$$-\sum_{k=1}^3 \frac{\partial \sigma_{ik}(\psi)}{\partial x_k} = 0, \quad (x, t) \in \Omega_T,$$

$$\psi|_{\Gamma_1^1} = 0, \quad \sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(\psi) n_j = 0, \quad i = \bar{1}, \bar{3}, \quad x \in \Gamma_2^1 \setminus \gamma_0, \quad t \in (0, \bar{T}),$$

$$\sigma_N(\psi) = y_N(u_n) - f_0, \quad (x, t) \in \gamma_{0T},$$

$$\tau_s(\psi) = 0, \quad (x, t) \in \gamma_{0T}, \quad (31)$$

$$-c \frac{\partial p}{\partial t} - \sum_{i,j=1}^3 \frac{\partial}{\partial x_i} \left( k_{ij} \frac{\partial p}{\partial x_j} \right) - \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \alpha \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(\psi) = 0, \quad (x, t) \in \Omega_T,$$

$$p = 0, \quad (x, t) \in \Gamma_{1T}^2,$$

$$\sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial p}{\partial x_j} n_i = 0, \quad x \in \Gamma_2^2 \cup \Gamma_3^2, \quad t \in (0, \bar{T}),$$

$$p|_{t=\bar{T}} = 0, \quad x \in \bar{\Omega},$$

где  $\sigma_{ij}(\psi) = \sum_{l,m=1}^3 c_{ijlm} \varepsilon_{lm}(\psi)$ .

**Определение 3.** Обобщенным решением задачи (31) называется вектор-функция  $Y^* = (\psi, p) \in V_d$ , которая  $\forall z = (z_1, z_2) \in V_0$  удовлетворяет тождествам

$$a(\psi, p) = (y_N(u_n) - f_0, z_{1N})_{L_2(\gamma_0)}, \quad t \in (0, \bar{T}), \quad (32)$$

$$-\left( c \frac{\partial p}{\partial t}, z_2 \right) + a_1(p, z_2) - \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \alpha \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(\psi) z_2 \, dx = 0, \quad t \in (0, \bar{T}),$$

$$(cp, z_2)(\bar{T}) = 0. \quad (33)$$

Имеет место теорема, аналогичная теореме 2.

Заменив в (32)  $z_1$  разностью  $y(u_{n+1}) - y(u_n)$ , а в (33)  $z_2$  — разностью  $T(u_{n+1}) - T(u_n)$ , с учетом (11), (12), (12'), (33) получаем

$$\left\langle J'_{u_n}, \Delta u_n \right\rangle = \int_0^{\bar{T}} (\Delta u_n, p)_{L_2(\Gamma_3^2)} \, dt. \quad (34)$$

Следовательно,  $J'_{u_n} = \tilde{\psi}_n$ , где  $\tilde{\psi}_n = p|_{\Gamma_3^2 \times (0, \bar{T})}$ ,  $\|J'_{u_n}\|^2 = \int_0^{\bar{T}} \|p\|_{L_2(\Gamma_3^2)}^2 \, dt$ .

#### 4. ВОССТАНОВЛЕНИЕ КОЭФФИЦИЕНТА ЛИНЕЙНОГО РАСШИРЕНИЯ ПО ПОВЕРХНОСТНЫМ ПЕРЕМЕЩЕНИЯМ

Предположим, для простоты изложения материала, что тело  $\Omega \in R^3$  — изотропное. В противном случае можно рассматривать вопрос восстановления элементов  $\alpha_{lm}^T$ , определяющих температурные напряжения, вызванные изменением  $T$  температуры тела (разд. 1).

Компоненты тензора напряжений имеют вид (27), где коэффициент линейного расширения  $\alpha = u \in \mathcal{U} = R_+ = (0, +\infty)$  считаем неизвестным. Уравнения равновесия на  $\Omega_T$  имеют вид

$$-\mu \Delta y_i - (\lambda + \mu) \frac{\partial}{\partial x_i} \operatorname{div} y + (3\lambda + 2\mu) \alpha \frac{\partial T}{\partial x_i} = \tilde{f}_i, \quad i = \overline{1, 3}, \quad (35)$$

где  $\Delta = \sum_{i=1}^3 \frac{\partial^2}{\partial x_i^2}$ .

Изменение  $T$  температуры удовлетворяет уравнению

$$c \frac{\partial T}{\partial t} = \sum_{i=1}^3 \frac{\partial}{\partial x_i} \left( k \frac{\partial T}{\partial x_i} \right) + \bar{f}, \quad (x, t) \in \Omega_T. \quad (36)$$

На границе  $\Gamma$  при  $t \in (0, \bar{T})$  заданы краевые условия

$$\begin{aligned} y &= \varphi, \quad x \in \Gamma_1^1, \\ \sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(y) n_j &= g_i, \quad i = \overline{1, 3}, \quad x \in \Gamma_2^1, \\ T &= \varphi_0, \quad x \in \Gamma_1^2, \\ \sum_{j=1}^3 k \frac{\partial T}{\partial x_i} \cos(n, x_i) &= g_0, \quad x \in \Gamma_2^2, \quad \Gamma = \Gamma_1^2 \cup \Gamma_2^2. \end{aligned} \quad (37)$$

При  $t = 0$  имеем начальное условие (8). Считаем, что на участке  $\gamma_0 \subset \Gamma_2^1$  известны смещения (9). Функционал-невязка имеет вид (10).

Получена задача (35)–(37), (8), (10), состоящая в нахождении элемента  $u = \alpha$ , минимизирующего на  $\mathcal{U}$  функционал (10) при ограничениях (35)–(37), (8). Решив эту задачу, получим значение коэффициента  $\alpha$  линейного расширения, распределение температур  $T$  по области  $\bar{\Omega}_T$  и смещений  $y(x, t)$  точек области  $\Omega$  в зависимости от времени  $t \in [0, \bar{T}]$ .

При каждом фиксированном  $u \in \mathcal{U}$  вместо классического решения  $Y = (y, T)$  задачи (35)–(37), (8) будем использовать ее обобщенное решение.

**Определение 4.** При каждом фиксированном  $u \in \mathcal{U}$  обобщенным решением начально-краевой задачи (35)–(37), (8) называется вектор-функция  $Y = (y, T) \in V$ , которая  $\forall z = (z_1, z_2) \in V_0$  удовлетворяет системе тождеств

$$a(y, z_1) = l(u, T; z_1), \quad t \in (0, \bar{T}), \quad (38)$$

$$\left( c \frac{\partial T}{\partial t}, z_2 \right) + a_1(T, z_2) = l_1(z_2), \quad t \in (0, \bar{T}), \quad (39)$$

$$(cT, z_2)(0) = (c\bar{T}_0, z_2), \quad (40)$$

где

$$a(y, z_1) = \int_{\Omega} \left\{ \lambda \operatorname{div} y \operatorname{div} z_1 + 2\mu \sum_{i,j=1}^3 \varepsilon_{ij}(y) \varepsilon_{ij}(z_1) \right\} dx,$$

$$l(u, T; z_1) = (\tilde{f}, z_1) + (g, z_1)_{L_2(\Gamma_2^1)} + \int_{\Omega} (3\lambda + 2\mu) u T \sum_{i=1}^3 \varepsilon_{ii}(z_1) dx,$$

$$a_1(T, z_2) = \int_{\Omega} \sum_{i=1}^3 k \frac{\partial T}{\partial x_i} \frac{\partial z_2}{\partial x_i} dx, \quad l_1(z_2) = (\bar{f}, z_2) + (g_0, z_2)_{L_2(\Gamma_2^2)}.$$

Задачу (38)–(40), (10) решим с помощью градиентных методов (13). Для каждого приближения  $u_n$  рассмотрим сопряженную задачу

$$-\sum_{k=1}^3 \frac{\partial \sigma_{ik}(\psi)}{\partial x_k} = 0, \quad (x, t) \in \Omega_T,$$

$$\psi|_{\Gamma_1^1} = 0, \quad \sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(\psi) n_j = 0, \quad i = \overline{1, 3}, \quad x \in \Gamma_2^1 \setminus \gamma_0, \quad t \in (0, \bar{T}), \quad (41)$$

$$\sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(\psi) n_j = y_i(u_n) - f_{0i}, \quad i = \overline{1, 3}, \quad (x, t) \in \gamma_{0T},$$

где  $\sigma_{ik}(\psi) = \sum_{l,m=1}^3 c_{iklm} \varepsilon_{lm}(\psi)$ .



**Определение 5.** Обобщенным решением краевой задачи (41) называется функция  $\psi \in V_d^1 = \{v(x, t) \in (W_2^1(\Omega))^3 : v|_{\Gamma_1} = 0, \forall t \in [0, \bar{T}]\}$ , которая  $\forall z_1 \in V_1^0 = \{v(x) \in (W_2^1(\Omega))^3 : v|_{\Gamma_1} = 0\}$  удовлетворяет тождеству

$$a(\psi, z_1) = (y(u_n) - f_0, z_1)_{L_2(\gamma_0)}, \quad t \in (0, \bar{T}). \quad (42)$$

Следуя [3], легко установить, что при каждом фиксированном  $t \in [0, \bar{T}]$  решение  $\psi = (x, t)$  задачи (42) существует и единственно.

Заменив в (42) функцию  $z_1$  разностью  $y(u_{n+1}) - y(u_n)$ , с учетом (38) получим

$$\begin{aligned} & \int_0^{\bar{T}} (y(u_n) - f_0, y(u_{n+1}) - y(u_n))_{L_2(\gamma_0)} dt = \int_0^{\bar{T}} a(\psi, y(u_{n+1}) - y(u_n)) dt = \\ & = \int_0^{\bar{T}} (l(u_{n+1}, T; \psi) - l(u_n, T; \psi)) dt = \int_0^{\bar{T}} \int_{\Omega} (3\lambda + 2\mu) \Delta u_n T \sum_{i=1}^3 \varepsilon_{ii}(\psi) dx dt, \end{aligned}$$

т.е.

$$\langle J'_{u_n}, \Delta u_n \rangle = \int_0^{\bar{T}} \int_{\Omega} (3\lambda + 2\mu) \Delta u_n T \sum_{i=1}^3 \varepsilon_{ii}(\psi) dx dt, \quad (43)$$

где  $T = T(x, t)$  — единственное решение задачи (39), (40), не зависящее от  $u \in \mathcal{U}$ .

$$\text{Следовательно, } J'_{u_n} = \tilde{\psi}_n, \text{ где } \tilde{\psi}_n = \int_0^{\bar{T}} \int_{\Omega} (3\lambda + 2\mu) T \sum_{i=1}^3 \varepsilon_{ii}(\psi) dx dt, \quad \|J'_{u_n}\| = |\tilde{\psi}|.$$

## 5. ИДЕНТИФИКАЦИЯ ТЕРМОНАПРЯЖЕННОГО СОСТОЯНИЯ НА ОСНОВЕ ЗАДАЧИ УПРУГОГО РАВНОВЕСИЯ

Предположим, что тело  $\Omega \in R^3$  — изотропное. Компоненты тензора напряжений имеют вид (27), где изменение температуры считаем неизвестным.

Уравнения равновесия на  $\Omega_T$  имеют вид

$$-\mu \Delta y_i - (\lambda + \mu) \frac{\partial}{\partial x_i} \operatorname{div} y + (3\lambda + 2\mu) \alpha \frac{\partial T}{\partial x_i} = \tilde{f}_i, \quad i = \overline{1, 3}. \quad (44)$$

На границе  $\Gamma$  при  $t \in (0, \bar{T})$  заданы краевые условия

$$\begin{aligned} & y = \varphi, \quad x \in \Gamma_1^1, \\ & \sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(y) n_j = g_i, \quad i = \overline{1, 3}, \quad x \in \Gamma_2^1. \end{aligned} \quad (45)$$

Считаем, что на участке  $\gamma_0 \subset \Gamma_2^1$  известны смещения, заданные равенством (9). Функционал-невязка имеет вид (10).

Получена задача (44), (45), (10), состоящая в определении изменения температуры  $T = T(x, t) = u \in \mathcal{U} = C^{1,0}(\Omega_T)$ , при которой решение  $y = y(u)$  задачи (44), (45) удовлетворяет равенству (9).

**Определение 6.** При каждом фиксированном  $u \in \mathcal{U}$  обобщенным решением краевой задачи (44), (45) называется функция  $y = y(u) = y(u; x, t) \in V_1$ , которая  $\forall z_1 \in V_1^0$  удовлетворяет тождеству

$$a(y, z_1) = l(u; z_1), \quad t \in (0, T), \quad (46)$$

где множество  $V_1^0$  и билинейная форма  $a(\cdot, \cdot)$  определены в разд. 4,

$$V_1 = \{v(x, t) \in (W_2^1(\Omega))^3 : v|_{\Gamma_1^1} = \varphi, t \in (0, \bar{T})\},$$

$$l(u; z_1) = (\tilde{f}, z_1) + (g, z_1)_{L_2(\Gamma_2^1)} + \int_{\Omega} (3\lambda + 2\mu)\alpha u \sum_{i=1}^3 \varepsilon_{ii}(z_1) dx.$$

При решении задачи (46), (10) можем принять  $\mathcal{U} = C(\bar{\Omega}_T)$ . Имеют место выражения вида (17)–(19). Для каждого приближения  $u_n$  решения  $u \in \mathcal{U}$  задачи (46), (10) сопряженная задача при  $t \in (0, \bar{T})$  имеет вид

$$-\mu \Delta \psi_i - (\lambda + \mu) \frac{\partial}{\partial x_i} \operatorname{div} \psi = 0, \quad (x, t) \in \Omega_T,$$

$$\psi|_{\Gamma_1^1} = 0,$$

$$\sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(\psi) n_j = 0, \quad i = \overline{1, 3}, \quad (x, t) \in (\Gamma_2^1 \setminus \gamma_0) \times (0, \bar{T}), \quad (47)$$

$$\sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(\psi) n_j = y_i(u_n) - f_{0i}, \quad i = \overline{1, 3}, \quad (x, t) \in \gamma_{0T},$$

где  $\sigma_{ij}(\psi) = \lambda \sum_{k=1}^3 \varepsilon_{kk}(\psi) \delta_{ij} + 2\mu \varepsilon_{ij}(\psi)$ ,  $i, j = \overline{1, 3}$ .

**Определение 7.** Обобщенным решением краевой задачи (47) называется функция  $\psi \in V_d^1$ , которая  $\forall z_1 \in V_{d_0}^1$  удовлетворяет тождеству

$$a(\psi, z_1) = (y(u_n) - f_0, z_1)_{L_2(\gamma_0)}, \quad t \in (0, \bar{T}). \quad (47')$$

Выбирая в тождестве (47') вместо  $z_1$  разность  $y(u_{n+1}) - y(u_n)$ , с учетом (46) получаем

$$\begin{aligned} \langle J'_{u_n}, \Delta u_n \rangle &= \int_0^{\bar{T}} (y(u_n) - f_0, y(u_{n+1}) - y(u_n))_{L_2(\gamma_0)} dt = \\ &= \int_0^{\bar{T}} a(\psi, y(u_{n+1}) - y(u_n)) dt = \int_0^{\bar{T}} \int_{\Omega} (3\lambda + 2\mu)\alpha \Delta u_n \sum_{i=1}^3 \varepsilon_{ii}(\psi) dx dt. \end{aligned}$$

Следовательно,  $J'_{u_n} = \tilde{\psi}_n$ , где

$$\tilde{\psi}_n = (3\lambda + 2\mu)\alpha \sum_{i=1}^3 \varepsilon_{ii}(\psi)|_{\Omega_T}, \quad \|J'_{u_n}\|^2 = \int_0^{\bar{T}} \int_{\Omega} \tilde{\psi}_n^2 dx dt.$$

**Замечание 3.** При решении задачи (46), (10) можно использовать параметрический способ идентификации температуры тела  $T(x, t)$ .

#### 6. ИДЕНТИФИКАЦИЯ ПО ЗАДАНЫМ НОРМАЛЬНЫМ СМЕЩЕНИЯМ НА ОСНОВЕ ЗАДАЧИ ТЕРМОУПРУГОСТИ КОЭФФИЦИЕНТА ЛИНЕЙНОГО РАСШИРЕНИЯ

Пусть для изотропного тела  $\Omega \forall t \in (0, \bar{T})$  уравнения равновесия имеют вид (44), где  $\alpha$  считается неизвестным. Краевые условия  $\forall t \in (0, \bar{T})$  заданы выражениями

$$\begin{aligned} y &= \varphi, \quad x \in \Gamma_1^1, \\ \sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(y) n_j &= g_i, \quad i = \overline{1, 3}, \quad x \in \Gamma_2^1. \end{aligned} \quad (48)$$

При каждом  $t \in [0, \bar{T}]$  на  $\gamma_0 \subset \Gamma_2^1$  имеем

$$y_N = f_0. \quad (49)$$

Изменение температуры  $T \forall t \in (0, \bar{T})$  удовлетворяет уравнению (36). При каждом  $t \in (0, \bar{T})$  на границе  $\Gamma$  заданы краевые условия

$$\begin{aligned} T &= \varphi_0, \quad x \in \Gamma_1^2, \\ \sum_{k=1}^3 k \frac{\partial T}{\partial x_i} \cos(n, x_i) &= g_0, \quad x \in \Gamma_2^2. \end{aligned} \quad (50)$$

Начальное условие имеет вид (8).

Получена задача (44), (36), (48)–(50), (8), состоящая в определении положительного вещественного числа  $u = \alpha \in \mathcal{U} = R_+$ , при котором первая компонента классического решения  $Y = (y, T)$  начально-краевой задачи (44), (36), (48), (50), (8) удовлетворяет равенству (49). Функционал-невязка имеет вид (30). Вместо классического решения начально-краевой задачи (44), (36), (48), (50), (8) используем ее обобщенное решение, т.е. решение задачи (38)–(40).

Вместо задачи (44), (48)–(50), (8) решаем задачу (38)–(40), (30), состоящую в определении элемента  $u$ , минимизирующего на  $\mathcal{U}$  функционал (30) при ограничениях (38)–(40). Задачу (38)–(40), (30) будем решать с помощью градиентных методов (13).

Для каждого приближения  $u_n$  решения  $u \in \mathcal{U}$  введем в рассмотрение сопряженную задачу

$$\begin{aligned} -\sum_{k=1}^3 \frac{\partial \sigma_{ik}(\psi)}{\partial x_k} &= 0, \quad i = \overline{1, 3}, \quad (x, t) \in \Omega_T, \\ \psi|_{\Gamma_1^1} &= 0, \quad \sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(\psi) n_j = 0, \quad i = \overline{1, 3}, \quad x \in \Gamma_2^1 \setminus \gamma_0, \quad t \in (0, \bar{T}), \\ \sigma_N(\psi) &= y_N(u_n) - f_0, \quad x \in \gamma_0, \quad t \in (0, \bar{T}), \\ \tau_s(\psi) &= 0, \quad x \in \gamma_0, \quad t \in (0, \bar{T}), \end{aligned} \quad (51)$$

где  $\sigma_{ik}(\psi) = \sum_{l,m=1}^3 c_{iklm} \varepsilon_{lm}(\psi)$ .

**Определение 8.** Обобщенным решением краевой задачи (51) называется функция  $\psi \in V_d^1$ , которая  $\forall z_1 \in V_{d_0}^1$  удовлетворяет тождеству

$$a(\psi, z_1) = (y_N(u_n) - f_0, z_{1N})_{L_2(\gamma_0)}, \quad t \in (0, \bar{T}). \quad (52)$$

Заменяя в (52) функцию  $z_1$  разностью  $y(u_{n+1}) - y(u_n)$ , с учетом (38), где  $T = T(x, t)$  — решение задачи (39), (40), получаем

$$\begin{aligned} \langle J'_{u_n}, \Delta u_n \rangle &= \int_0^{\bar{T}} (y_N(u_n) - f_0, y_N(u_{n+1}) - y_N(u_n))_{L_2(\gamma_0)} dt = \\ &= \int_0^{\bar{T}} a(\psi, y(u_{n+1}) - y(u_n)) dt = \int_0^{\bar{T}} (l(u_{n+1}, T; \psi) - l(u_n, T; \psi)) dt = \\ &= \int_0^{\bar{T}} \int_{\Omega} (3\lambda + 2\mu) \Delta u_n T \sum_{i=1}^3 \varepsilon_{ii}(\psi) dx dt. \end{aligned} \quad (53)$$

Следовательно,  $J'_{u_n} = \tilde{\psi}_n$ , где  $\tilde{\psi}_n = \int_0^{\bar{T}} \int_{\Omega} (3\lambda + 2\mu) T \sum_{i=1}^3 \varepsilon_{ii}(\psi) dx dt$ .

**Замечание 4.** Если предположить, что коэффициент линейного расширения  $\alpha = \alpha(t) = u(t) \in \mathcal{U} = C_+([0, T])$ , то на основании (53) получаем

$$\tilde{\psi}_n = \int_{\Omega} (3\lambda + 2\mu)T \sum_{i=1}^3 \varepsilon_{ii}(\psi) dx, \quad \|J'_{u_n}\|^2 = \int_0^{\bar{T}} \tilde{\psi}_n^2 dt.$$

**Замечание 5.** Если  $\alpha(t) = \sum_{j=1}^m \alpha_j \varphi_j(t)$ , где  $\{\varphi_j\}_{j=1}^m$  — система линейно независимых функций,  $\sum_{j=1}^m \alpha_j \varphi_j(t) \geq 0$ , то

$$\tilde{\psi}_n = \{\tilde{\psi}_n^j\}_{j=1}^m, \quad \tilde{\psi}_n^j = \int_0^{\bar{T}} \int_{\Omega} (3\lambda + 2\mu)T \varphi_j \sum_{i=1}^3 \varepsilon_{ii}(\psi) dx dt, \quad \|J'_{u_n}\|^2 = \sum_{j=1}^m (\tilde{\psi}_n^j)^2.$$

#### 7. ИДЕНТИФИКАЦИЯ ПО ЗАДАНЫМ СМЕЩЕНИЯМ ТЕРМОНАПРЯЖЕННОГО СОСТОЯНИЯ ТЕЛА, ОСЛАБЛЕННОГО СЛАБОПРОЧНЫМ ВКЛЮЧЕНИЕМ

Пусть на ограниченных связных строго липшицевых областях  $\Omega_1, \Omega_2 \in R^3$  ( $\Omega_1 \cap \Omega_2 = \emptyset$ ,  $\partial\Omega_1 \cap \partial\Omega_2 = \gamma \neq \emptyset$ ) определена система уравнений термоупругого равновесия

$$-\sum_{k=1}^3 \frac{\partial \sigma_{ik}(y)}{\partial x_k} = \tilde{f}_i, \quad i = \overline{1, 3}, \quad t \in (0, \bar{T}), \quad (54)$$

где  $\sigma_{ik}(y) = \sigma_{ik}(T; y) = \sum_{l,m=1}^3 c_{iklm} (\varepsilon_{lm}(y) - \varepsilon_{lm}^0)$ .

Изменение температуры  $T$  удовлетворяет уравнению

$$c \frac{\partial T}{\partial t} = \sum_{i,j=1}^3 \frac{\partial}{\partial x_i} \left( k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \right) + \tilde{f}, \quad (x, t) \in \Omega_T, \quad (55)$$

где  $\Omega_T = \Omega \times (0, \bar{T})$ ,  $\Omega = \Omega_1 \cup \Omega_2$ .

На границе  $\Gamma = (\partial\Omega_1 \cup \partial\Omega_2) \setminus \gamma$  при  $\forall t \in (0, \bar{T})$  заданы краевые условия:

$$\begin{aligned} y &= \varphi, \quad x \in \Gamma_1^1, \\ \sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(y) n_j &= g_i, \quad i = \overline{1, 3}, \quad x \in \Gamma_2^1, \\ T &= \varphi_0, \quad x \in \Gamma_1^2, \\ \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \cos(n, x_i) &= g_0, \quad x \in \Gamma_2^2, \\ \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \cos(n, x_i) &= u, \quad x \in \Gamma_3^2. \end{aligned} \quad (56)$$

При  $t = 0$  имеем начальное условие

$$T = \bar{T}_0, \quad x \in \overline{\Omega_1} \cup \overline{\Omega_2}. \quad (57)$$

Считаем, что на участке  $\gamma_{0T} \subset \Gamma_{2T}^1$  известны смещения, заданные равенством (9).

На участке  $\gamma$ , разделяющем тело  $\bar{\Omega}$  на две составляющие —  $\bar{\Omega}_1, \bar{\Omega}_2$ , при  $\forall t \in (0, \bar{T})$  условия сопряжения слабопрочного включения имеют вид

$$\begin{aligned} [y_N] &= 0, \quad [\sigma_N(y)] = 0, \\ [\tau_s(y)] &= 0, \quad \tau_s^\pm(y) = r[y_s], \end{aligned} \quad (58)$$

где  $[\varphi] = \varphi^+ - \varphi^-$ ,  $\varphi^\pm = \varphi(x, t)$  при  $(x, t) \in \gamma_T^\pm$ ,  $\gamma_T^\pm = \gamma^\pm \times (0, \bar{T})$ ,  $\gamma^+ = \partial\Omega_2 \cap \gamma$ ,  $\gamma^- = \partial\Omega_1 \cap \gamma$ .

Влияние слаботеплопроницаемого включения  $\gamma$  на температурное состояние тела  $\Omega$  при  $\forall t \in (0, \bar{T})$  учитываем условиями

$$[q_T] = 0, \quad q_T^\pm = r_1[T], \quad (59)$$

где  $q_T = \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \cos(n, x_i)$ ,  $n$  — нормаль к участку  $\gamma$ , направленная в область  $\Omega_2$ .

Получена задача (54)–(59), (9), состоящая в нахождении функции  $u \in \mathcal{U} = C(\Gamma_{3T}^2)$ , при которой первая компонента  $y$  классического решения  $Y = (y, T)$  начально-краевой задачи (54)–(59) удовлетворяет равенству (9).

Функционал-невязка имеет вид (10). Вместо классического решения начально-краевой задачи (54)–(59) используем ее обобщенное решение.

**Определение 9.** При каждом фиксированном  $u \in \mathcal{U}$  обобщенным решением начально-краевой задачи (54)–(59) называется вектор-функция  $Y = (y, T) \in V$ , которая  $\forall z = (z_1, z_2) \in V_0$  удовлетворяет тождествам

$$a(y, z_1) = l(T; z_1), \quad t \in (0, \bar{T}), \quad (60)$$

$$\left( c \frac{\partial T}{\partial t}, z_2 \right) + a_1(T, z_2) = l_1(u; z_2), \quad t \in (0, \bar{T}), \quad (61)$$

$$(cT, z_2)(0) = (c\bar{T}_0, z_2), \quad (62)$$

где

$$V = \{v(x, t) = (v_1(x, t), v_2(x, t)): v_1|_{\Omega_i} \in (W_2^1(\Omega_i))^3, v_2|_{\Omega_i} \in W_2^1(\Omega_i), i=1, 2,$$

$$v_1|_{\Gamma_1^1} = \varphi, [v_{1N}]|_\gamma = 0, v_2|_{\Gamma_1^2} = \varphi_0, \forall t \in (0, \bar{T})\},$$

$$V_0 = \{v(x) = (v_1(x), v_2(x)): v_1|_{\Omega_i} \in (W_2^1(\Omega_i))^3,$$

$$v_2|_{\Omega_i} \in W_2^1(\Omega_i), i=1, 2, v_1|_{\Gamma_1^1} = 0, [v_{1N}]|_\gamma = 0, v_2|_{\Gamma_1^2} = 0\},$$

$$a(y, z_1) = \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \varepsilon_{lm}(y) \varepsilon_{ik}(z_1) dx + \int_{\gamma} r[y_s][z_{1s}] d\gamma,$$

$$a_1(T, z_2) = \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \frac{\partial z_2}{\partial x_i} dx + \int_{\gamma} r_1[T][z_2] d\gamma,$$

$$l(T; z_1) = (\tilde{f}, z_1) + (g, z_1)_{L_2(\Gamma_2^1)} + \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \alpha T \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(z_1) dx,$$

$$l_1(u; z_2) = (\tilde{f}, z_2) + (g_0, z_2)_{L_2(\Gamma_2^2)} + (u, z_2)_{L_2(\Gamma_3^2)}.$$

Задачу (60)–(62), (10) решим с помощью градиентных методов (13). Для каждого приближения  $u_n$  решения  $u \in \mathcal{U}$  задачи (60)–(62), (10) введем в рассмотрение сопряженную задачу

$$\begin{aligned}
 & -\sum_{k=1}^3 \frac{\partial \sigma_{ik}(\psi)}{\partial x_k} = 0, \quad (x, t) \in \Omega_T, \\
 & \psi|_{\Gamma_{1T}^1} = 0, \quad \sum_{k=1}^3 \sigma_{ik}(\psi) n_k = 0, \quad i = \overline{1, 3}, \quad (x, t) \in \Gamma_{2T}^1 \setminus \gamma_{0T}, \\
 & \sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(\psi) n_j = y_i(u_n) - f_{0i}, \quad i = \overline{1, 3}, \quad x \in \gamma_{0T}, \\
 & [\psi_N] = 0, \quad [\sigma_N(\psi)] = 0, \quad (x, t) \in \gamma_T, \\
 & [\tau_s(\psi)] = 0, \quad \tau_s^\pm(\psi) = r[\psi_s], \quad (x, t) \in \gamma_T, \tag{63} \\
 & -c \frac{\partial p}{\partial t} - \sum_{i,j=1}^3 \frac{\partial}{\partial x_i} \left( k_{ij} \frac{\partial p}{\partial x_j} \right) - \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \alpha \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(\psi) = 0, \quad (x, t) \in \Omega_T, \\
 & p = 0, \quad (x, t) \in \Gamma_{1T}^2, \\
 & \left[ \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial p}{\partial x_j} \cos(n, x_i) \right] = 0, \quad (x, t) \in \gamma_T, \\
 & \left\{ \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial p}{\partial x_j} \cos(n, x_i) \right\}^\pm = r_1[p], \quad (x, t) \in \gamma_T, \\
 & \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial p}{\partial x_j} n_i = 0, \quad (x, t) \in \Gamma_{2T}^2 \cup \Gamma_{3T}^2, \\
 & p|_{t=\bar{T}} = 0, \quad x \in \bar{\Omega},
 \end{aligned}$$

где  $\sigma_{ij}(\psi) = \sum_{l,m=1}^3 c_{ijlm} \varepsilon_{lm}(\psi)$ .

**Определение 10.** Обобщенным решением начально-краевой задачи (63) называется вектор-функция  $Y^* = (\psi, p) \in V_d$ , которая  $\forall z = (z_1, z_2) \in V_0$  удовлетворяет системе тождеств

$$a(\psi, z_1) = (y(u_n) - f_0, z_1)_{L_2(\gamma_0)}, \quad t \in (0, \bar{T}), \tag{64}$$

$$-\left( c \frac{\partial p}{\partial t}, z_2 \right) + a_1(p, z_2) - \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \alpha \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(\psi) z_2 dx = 0, \quad t \in (0, \bar{T}), \tag{65}$$

$$(cp, z_2)(\bar{T}) = 0. \tag{66}$$

Решение задачи (64)–(66) существует и единственно.

Заменив в (64) функцию  $z_1$  разностью  $y(u_{n+1}) - y(u_n)$ , а в (65)  $z_2$  — разностью  $T(u_{n+1}) - T(u_n)$ , с учетом (60)–(62), (66) получаем

$$\left\langle J'_{u_n}, \Delta u_n \right\rangle = \int_0^{\bar{T}} (\Delta u_n, p)_{L_2(\Gamma_3^2)} dt. \tag{67}$$

Следовательно,  $J'_{u_n} = \tilde{\psi}_n$ , где  $\tilde{\psi}_n = p|_{\Gamma_{3T}^2}$ ,  $\|J'_{u_n}\|^2 = \int_0^{\bar{T}} \int_{\Gamma_3^2} \tilde{\psi}_n^2 dx dt$ .

**Замечание 6.** Если  $\Gamma_3^2 = \Gamma_3^{21} \cup \Gamma_3^{22}$ , где  $\Gamma_3^{21} \cap \Gamma_3^{22} = \emptyset$ ,  $\Gamma_3^{2i} = \partial\Omega_i \cap \Gamma_3^2$ ,  $i=1,2$ , то можем предположить  $\mathcal{U} = C(\Gamma_{3T}^{21}) \times C(\Gamma_{3T}^{22})$ . На основании (67) получаем  $J'_{u_n} = \tilde{\psi}_n$ , где  $\tilde{\psi}_n = \{\tilde{\psi}_n^i\}_{i=1}^2$ ,  $\tilde{\psi}_n^i = p|_{\Gamma_{3T}^{2i}}$ ,  $i=1,2$ ,

$$\|J'_{u_n}\|^2 = \sum_{i=1}^2 \int_0^{\bar{T}} \int_{\Gamma_{3T}^{2i}} (\tilde{\psi}_n^i)^2 d\Gamma_{3T}^{2i} dt.$$

**Замечание 7.** Если  $u|_{\Gamma_{3T}^{2i}} = u_m^i = \sum_{j=1}^{m_i} \alpha_j^i(t) \varphi_j^i(x)$ , где  $\{\varphi_j^i\}_{j=1}^{m_i}$  — система линейно независимых функций, то  $J'_{u_n} = \tilde{\psi}_n$ , где  $\tilde{\psi}_n = \{\tilde{\psi}_n^i\}_{i=1}^2$ ,  $\tilde{\psi}_n^i = \{\tilde{\psi}_{n_j}^i\}_{j=1}^{m_i}$ ,

$$\tilde{\psi}_{n_j}^i = \int_{\Gamma_3^{2i}} \varphi_j^i p d\Gamma_3^{2i}, \quad \|J'_{u_n}\|^2 = \sum_{i=1}^2 \sum_{j=1}^{m_i} \int_0^{\bar{T}} (\tilde{\psi}_{n_j}^i)^2 dt.$$

Если  $u_m^i = \sum_{j=1}^{m_i} \alpha_j^i \varphi_j^i(x, t)$ , где  $\{\varphi_j^i(x, t)\}_{j=1}^{m_i}$  — система линейно независимых функций, то  $\tilde{\psi}_{n_j}^i = \int_0^{\bar{T}} \int_{\Gamma_3^{2i}} \varphi_j^i p d\Gamma_3^{2i} dt$ ,  $\|J'_{u_n}\|^2 = \sum_{i=1}^2 \sum_{j=1}^{m_i} (\tilde{\psi}_{n_j}^i)^2$ .

#### 8. ОДНОВРЕМЕННАЯ ИДЕНТИФИКАЦИЯ ПЛОТНОСТИ ТЕПЛОвого ПОТОКА, ПАРАМЕТРА ЖЕСТКОСТИ НА СДВИГ ПРОСЛОЯ, ЕГО ТЕРМИЧЕСКОГО СОПРОТИВЛЕНИЯ

Пусть на области  $\Omega_T = \Omega_{1T} \cup \Omega_{2T}$  определена система термоупругого равновесия (54) и диффузии тепла (55). При  $\forall t \in (0, \bar{T})$  на границе  $\Gamma$  заданы краевые условия:

$$\begin{aligned} y &= \varphi, \quad x \in \Gamma_1^1, \\ \sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(y) n_j &= g_i, \quad i=1,3, \quad x \in \Gamma_2^1, \\ T &= \varphi_0, \quad x \in \Gamma_1^2, \\ \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \cos(n, x_i) &= g_0, \quad x \in \Gamma_2^2, \\ \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \cos(n, x_i) &= u_1(x, t), \quad x \in \Gamma_3^2. \end{aligned} \quad (68)$$

Считаем, что на участке  $\gamma_{0T} \subset \Gamma_{2T}^1$  известны смещения, заданные равенством (9). На участке  $\gamma_T$  условия сопряжения имеют вид

$$\begin{aligned} [y_N] &= 0, \quad [\sigma_N(y)] = 0, \\ [\tau_s(y)] &= 0, \quad \tau_s^\pm(y) = u_2[y_s], \\ [q_T] &= 0, \quad q_T^\pm = u_3[T], \end{aligned} \quad (69)$$

где  $u_2 \geq 0$ ,  $u_3 \geq 0$ .

При  $t=0$  имеем начальное условие (8).

Получена задача (54), (55), (68), (69), (8), (9), состоящая в определении вектора  $u = (u_1, u_2, u_3) \in \mathcal{U} = C(\Gamma_{3T}^2) \times C_+(\gamma_T) \times C_+(\gamma_T)$ , при котором первая компонента классического решения  $Y = (y, T)$  начально-краевой задачи (54), (55), (68), (69), (8) удовлетворяет равенству (9).

**Определение 11.** При каждом фиксированном  $u \in \mathcal{U}$  обобщенным решением начально-краевой задачи (54), (55), (68), (69), (8) называется вектор-функция  $Y = (y, T) \in V$ , которая  $\forall z = (z_1, z_2) \in V_0$  удовлетворяет системе тождеств

$$a(u; y, z_1) = l(T; z_1), \quad t \in (0, \bar{T}), \quad (70)$$

$$\left( c \frac{\partial T}{\partial t}, z_2 \right) + a_1(u; T, z_2) = l_1(u; z_2), \quad t \in (0, \bar{T}), \quad (71)$$

$$(cT, z_2)(0) = (c\bar{T}_0, z_2), \quad (72)$$

где

$$a(u; y, z_1) = \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \varepsilon_{lm}(y) \varepsilon_{ik}(z_1) dx + \int_{\gamma} u_2[y_s][z_{1s}] d\gamma,$$

$$a_1(u; T, z_2) = \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \frac{\partial z_2}{\partial x_i} dx + \int_{\gamma} u_3[T][z_2] d\gamma,$$

$$l(T; z_1) = (\tilde{f}, z_1) + (g, z_1)_{L_2(\Gamma_1^1)} + \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \alpha T \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(z_1) dx,$$

$$l_1(u; z_2) = (\tilde{f}, z_2) + (g_0, z_2)_{L_2(\Gamma_2^2)} + (u_1, z_2)_{L_2(\Gamma_3^2)}.$$

При каждом фиксированном  $u \in \mathcal{U}$  решение  $Y = (y, T)$  задачи (70)–(72) существует и единственно в  $V$ . Задачу (70)–(72), (10), состоящую в нахождении элемента  $u$ , минимизирующего на  $\mathcal{U}$  функционал (10) при ограничениях (70)–(72), будем решать с помощью градиентных методов (13). При нахождении  $(n+1)$ -го приближения  $u_{n+1}$  решения  $u \in \mathcal{U}$  определим вектор  $\tilde{Y} = (\tilde{y}, \tilde{T})$  как элемент множества  $V$ , который  $\forall z = (z_1, z_2) \in V_0$  удовлетворяет системе тождеств

$$a(u_n; \tilde{y}, z_1) = l(\tilde{T}; z_1) - \int_{\gamma} \Delta u_{2n}[y_s(u_n)][z_{1s}] d\gamma, \quad t \in (0, \bar{T}),$$

$$\left( c \frac{\partial \tilde{T}}{\partial t}, z_2 \right) + a_1(u_n; \tilde{T}, z_2) = l_1(u_n; z_2) -$$

$$- \int_{\gamma} \Delta u_{3n}[T(u_n)][z_2] d\gamma + (\Delta u_{1n}, z_2)_{L_2(\Gamma_3^2)}, \quad t \in (0, \bar{T}),$$

$$(c\tilde{T}, z_2)(0) = (c\bar{T}_0, z_2). \quad (72')$$

Решение  $\tilde{Y}$  задачи (72') существует и единственно в  $V$ .

Для каждого приближения  $u_n$  решения  $u \in \mathcal{U}$  задачи (70)–(72), (10) введем в рассмотрение сопряженную задачу, состоящую в нахождении вектор-функции  $Y^* = (\psi, p) \in V_d$ , которая  $\forall z = (z_1, z_2) \in V_0$  удовлетворяет системе тождеств

$$a(u_n; \psi, z_1) = (y(u_n) - f_0, z_1)_{L_2(\gamma_0)}, \quad t \in (0, \bar{T}), \quad (73)$$

$$-\left( c \frac{\partial p}{\partial t}, z_2 \right) + a_1(u_n; p, z_2) - \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \alpha z_2 \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(\psi) dx = 0, \quad t \in (0, \bar{T}), \quad (74)$$

$$p|_{t=\bar{T}} = 0, \quad x \in \bar{\Omega}. \quad (75)$$



Заменив в (73) функцию  $z_1$  разностью  $\tilde{y} - y(u_n)$ , а в (74)  $z_2$  — разностью  $\tilde{T} - T(u_n)$ , с учетом (70)–(72), (72'), (75) получаем

$$\begin{aligned} \langle J'_{u_n}, \Delta u_n \rangle \approx & \int_0^{\bar{T}} (y(u_n) - f_0, \tilde{y} - y(u_n))_{L_2(\gamma_0)} dt = - \int_0^{\bar{T}} \int_{\gamma} \Delta u_{2n} [y_s(u_n)] [\psi_s] d\gamma dt - \\ & - \int_0^{\bar{T}} \int_{\gamma} \Delta u_{3n} [T(u_n)] [p] d\gamma dt + \int_0^{\bar{T}} \int_{\Gamma_3^2} \Delta u_{1n} p d\Gamma_3^2 dt. \end{aligned} \quad (76)$$

Следовательно,  $J'_{u_n} \approx \tilde{\psi}_n$ , где

$$\begin{aligned} \tilde{\psi}_n = \{ \tilde{\psi}_n^i \}_{i=1}^3, \quad \tilde{\psi}_n^1 = p|_{\Gamma_3^2}, \quad \tilde{\psi}_n^2 = -[y_s(u_n)] [\psi_s], \\ \tilde{\psi}_n^3 = -[\bar{T}(u_n)] [p], \quad \| J'_{u_n} \|^2 \approx \int_0^{\bar{T}} \| \tilde{\psi}_n^1 \|^2_{L_2(\Gamma_3^2)} dt + \sum_{i=2}^3 \int_0^{\bar{T}} \| \tilde{\psi}_n^i \|^2_{L_2(\gamma)} dt. \end{aligned} \quad (76')$$

**Замечание 8.** Если в задаче (70)–(72), (10)  $u_1$  — известная функция,  $\mathcal{U} = [0, +\infty) \times [0, +\infty)$ , то на основании (76) имеем  $J'_{u_n} \approx \tilde{\psi}_n$ , где

$$\begin{aligned} \tilde{\psi}_n = \{ \tilde{\psi}_n^i \}_{i=1}^2, \quad \tilde{\psi}_n^1 = - \int_0^{\bar{T}} \int_{\gamma} [y_s(u_n)] [\psi_s] d\gamma dt, \quad \tilde{\psi}_n^2 = - \int_0^{\bar{T}} \int_{\gamma} [T(u_n)] [p] d\gamma dt, \\ \| J'_{u_n} \|^2 \approx \sum_{i=1}^2 (\tilde{\psi}_n^i)^2. \end{aligned}$$

**Замечание 9.** Для всех  $u_i, i = \overline{1, 3}$ , или некоторых из них на основе (76) можно применить параметрический способ идентификации параметров.

**Замечание 10.** Если кроме  $\gamma_0$  имеются другие участки, на которых известны смещения или какие-нибудь их составляющие, например  $\gamma_i \in \Omega, i = \overline{1, N}$ , где

$$y = f_i, \quad (x, t) \in \gamma_{iT}, \quad i = \overline{1, N},$$

то функционал-невязка имеет вид

$$J(u) = \frac{1}{2} \sum_{i=0}^N \int_0^{\bar{T}} \| y(u) - f_i \|^2_{L_2(\gamma_i)} dt. \quad (77)$$

Имеем задачу (70)–(72), (77).

При каждом приближении  $u_n$  решения  $u \in \mathcal{U}$  сопряженная задача состоит в определении вектора  $Y^* = (\psi, p) \in \tilde{V}_d$ , который  $\forall z = (z_1, z_2) \in \tilde{V}_0$  удовлетворяет тождествам

$$\begin{aligned} a(u_n; \psi, z_1) = \sum_{i=0}^N (y(u_n) - f_i, z_1)_{L_2(\gamma_i)}, \quad t \in (0, \bar{T}), \\ - \left( c \frac{\partial p}{\partial t}, z_2 \right) + a_1(u_n; p, z_2) - \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \alpha z_2 \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(\psi) dx = 0, \quad t \in (0, \bar{T}), \\ p|_{t=\bar{T}} = 0, \quad x \in \bar{\Omega}. \end{aligned} \quad (78)$$

На основании задачи (78) получаем

$$\langle J'_{u_n}, \Delta u_n \rangle \approx \sum_{i=0}^N \int_0^{\bar{T}} (y(u_n) - f_i, \tilde{y} - y(u_n))_{L_2(\gamma_i)} dt = \langle \Delta u_n, \tilde{\psi}_n \rangle,$$

где вектор  $\tilde{\psi}_n$  определен соответствующими выражениями (76').

**Замечание 11.** Возможны некоторые другие предположения относительно наблюдений.

**9. ОДНОВРЕМЕННАЯ ИДЕНТИФИКАЦИЯ КОЭФФИЦИЕНТОВ ЛИНЕЙНОГО РАСШИРЕНИЯ И КОЭФФИЦИЕНТА ЖЕСТКОСТИ НА СДВИГ ПРОСЛОЯ**

Пусть на областях  $\Omega_1, \Omega_2$  определена система термоупругого равновесия (54)

и диффузии тепла (55), где  $\sigma_{ik}(T; y)|_{\bar{\Omega}_j} = \sum_{l,m=1}^3 c_{iklm} (\epsilon_{lm}(y) - u_1^j T \delta_{lm})$ ,  $u_1^j$  — коэффициент линейного расширения материала тела  $\bar{\Omega}_j$ ,  $u_1 = (u_1^1, u_1^2)$ .

На границе  $\Gamma_T$  заданы краевые условия

$$\begin{aligned} y = \varphi, \quad (x, t) \in \Gamma_{1T}^1, \\ \sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(y) n_j = g_i, \quad i = \bar{1, 3}, \quad (x, t) \in \Gamma_{2T}^1, \\ T = \varphi_0, \quad (x, t) \in \Gamma_{1T}^2, \end{aligned} \quad (79)$$

$$\sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \cos(n, x_i) = g_0, \quad x \in \Gamma_{2T}^2,$$

где  $\Gamma = \Gamma_1^2 \cup \Gamma_2^2$ ,  $\Gamma_1^2 \cap \Gamma_2^2 = \emptyset$ .

Считаем, что на участке  $\gamma_{0T} \subset \Gamma_{2T}^1$  известны смещения, заданные равенством (9). На участке  $\gamma_T$  условия сопряжения имеют вид

$$[y_N] = 0, [\sigma_N(y)] = 0, [\tau_s(y)] = 0, \tau_s^\pm(y) = u_2[y_s], [q_T] = 0, q_T^\pm = r_1[T], \quad (80)$$

где  $u_2 = \text{const} \geq 0$  неизвестна.

При  $t=0$  задано начальное условие (8).

Получена задача (54), (55), (79), (80), (8), (9), состоящая в определении элемента  $u \in \mathcal{U} = (R_+ \times R_+) \times [0, +\infty)$ , при котором первая компонента классического решения  $Y = (y, T)$  начально-краевой задачи (54), (55), (79), (80), (8) удовлетворяет равенству (9).

**Определение 12.** При каждом фиксированном  $u \in \mathcal{U}$  обобщенным решением начально-краевой задачи (54), (55), (79), (80), (8) называется вектор-функция  $Y = (y, T) \in V$ , которая  $\forall z = (z_1, z_2) \in V_0$  удовлетворяет тождествам

$$\begin{aligned} a(u; y, z_1) = l(u, T; z_1), \quad t \in (0, \bar{T}), \\ \left( c \frac{\partial T}{\partial t}, z_2 \right) + a_1(T, z_2) = l_1(z_2), \quad t \in (0, \bar{T}), \\ (cT, z_2)(0) = (c\bar{T}_0, z_2), \end{aligned} \quad (81)$$

где

$$\begin{aligned} a(u; y, z_1) = \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \epsilon_{lm}(y) \epsilon_{ik}(z_1) dx + \int_{\gamma} u_2[y_s][z_{1s}] d\gamma, \\ a_1(T, z_2) = \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \frac{\partial z_2}{\partial x_i} dx + \int_{\gamma} r_1[T][z_2] d\gamma, \end{aligned}$$

$$l(u, T; z_1) = (\tilde{f}, z_1) + (g, z_1)_{L_2(\Gamma_2^1)} + \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} u_1 T \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(z_1) dx,$$

$$l_1(z_2) = (\bar{f}, z_2) + (g_0, z_2)_{L_2(\Gamma_2^2)}.$$

Задачу (81), (10) будем решать с помощью градиентных методов (13). При нахождении  $(n+1)$ -го приближения  $u_{n+1}$  решения  $u \in \mathcal{U}$  задачи (81), (10) определим вектор  $\tilde{Y} = (\tilde{y}, T)$  как элемент множества  $V$ , который  $\forall z = (z_1, z_2) \in V_0$  удовлетворяет системе тождеств

$$a(u_n; \tilde{y}, z_1) = l(u_n, T; z_1) - \int_{\gamma} \Delta u_{2n} [y_s(u_n)] [z_{1s}] d\gamma +$$

$$+ \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \Delta u_{1n} T \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(z_1) dx, \quad t \in (0, \bar{T}),$$

$$\left( c \frac{\partial T}{\partial t}, z_2 \right) + a_1(T, z_2) = l_1(z_2), \quad t \in (0, \bar{T}), \quad (82)$$

$$(cT, z_2)(0) = (c\bar{T}_0, z_2).$$

Для каждого приближения  $u_n$  искомого решения  $u \in \mathcal{U}$  введем в рассмотрение сопряженную задачу, состоящую в нахождении функции  $\psi \in \bar{V}_1^0 = \{v(x, t) : v|_{\Omega_i} \in (W_2^1(\Omega_i))^3, i=1, 2, v|_{\Gamma_1^1} = 0, [v_N]|_{\gamma} = 0, \forall t \in [0, \bar{T}]\}$ , которая  $\forall z_1 \in V_1^0 = \{v(x) : v|_{\Omega_i} \in (W_2^1(\Omega_i))^3, i=1, 2, v|_{\Gamma_1^1} = 0, [v_N]|_{\gamma} = 0\}$  удовлетворяет тождеству

$$a(u_n; \psi, z_1) = (y(u_n) - f_0, z_1)_{L_2(\gamma_0)}. \quad (83)$$

Выбирая в тождестве (83) вместо функции  $z_1$  разность  $\tilde{y} - y(u_n)$ , с учетом (81), (82) имеем

$$\left\langle J'_{u_n}, \Delta u_n \right\rangle \approx \int_0^{\bar{T}} (y(u_n) - f_0, \tilde{y} - y(u_n))_{L_2(\gamma_0)} dt = - \int_0^{\bar{T}} \Delta u_{2n} [y_s(u_n)] [\psi_s] +$$

$$+ \int_0^{\bar{T}} \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \Delta u_{1n} T \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(\psi) dx dt. \quad (84)$$

Следовательно,  $J'_{u_n} = \tilde{\psi}_n$ , где  $\tilde{\psi}_n = \{\tilde{\psi}_n^i\}_{i=1}^2$ ,  $\tilde{\psi}_n^1 = \{\tilde{\psi}_{n_j}^1\}_{j=1}^2$ ,

$$\tilde{\psi}_{n_j}^1 = \int_0^T \int_{\Omega_j} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} T \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(\psi) dx dt, \quad \tilde{\psi}_n^2 = - \int_0^{\bar{T}} \int_{\gamma} [y_s(u_n)] [\psi_s] d\gamma dt,$$

$$\|J'_{u_n}\|^2 \approx \sum_{j=1}^2 (\tilde{\psi}_{n_j}^1)^2 + (\tilde{\psi}_n^2)^2.$$

**Замечание 12.** Выражение (84) позволяет определить приближение градиента  $J'_{u_n}$  для случая переменного параметра  $u_2 = u_2(x, t)|_{\gamma_T}$ , переменных  $u_1^j$  на  $\Omega_{jT}$ ,  $j=1, 2$ , а также для случаев их параметрического определения, например, если  $u_2 = u_2(x, t) = \sum_{i=1}^m \alpha_i(t) \varphi_i(x)$ , где  $\{\varphi_i(x)\}_{i=1}^m$  — система линейно независи-

мых функций, то  $\tilde{\psi}_n = \{\tilde{\psi}_n^i\}_{i=1}^2$ ,  $\tilde{\psi}_n^1 = \{\tilde{\psi}_{n_i}^1\}_{i=1}^2$ ,  $\tilde{\psi}_n^2 = \{\tilde{\psi}_{n_j}^2\}_{j=1}^m$ ,  $\tilde{\psi}_{n_j}^2 =$   
 $= -\int_{\gamma} \varphi_j [y_s(u_n)] [\psi_s] d\gamma$ ,  $\tilde{\psi}_{n_j}^1 = \int_0^T \int_{\Omega_j} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} T \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(\psi) d\Omega_j dt$ ,  $j = 1, 2$ ,  
 $\|J'_{u_n}\|^2 \approx \sum_{j=1}^2 (\tilde{\psi}_{n_j}^1)^2 + \sum_{j=1}^m \int_0^T (\tilde{\psi}_{n_j}^2)^2 dt$ .

**10. ИДЕНТИФИКАЦИЯ ТЕРМОНАПРЯЖЕННОГО СОСТОЯНИЯ ПО ЗАДАНЫМ СМЕЩЕНИЯМ (НЕОДНОРОДНЫЕ СМЕШАННЫЕ УСЛОВИЯ СОПРЯЖЕНИЯ)**

Пусть на ограниченных связанных строго липшицевых областях  $\Omega_1, \Omega_2 \in R^3$   $\forall t \in (0, \bar{T})$  определена система уравнений термоупругого равновесия

$$-\sum_{k=1}^3 \frac{\partial \sigma_{ik}(y)}{\partial x_k} = \tilde{f}_i, \quad i = \overline{1, 3}, \quad (85)$$

где  $\sigma_{ik}(y) = \sigma_{ik}(T; y) = \sum_{l,m=1}^3 c_{iklm} (\varepsilon_{lm}(y) - \varepsilon_{lm}^0)$ .

Изменение температуры  $T$  удовлетворяет уравнению

$$c \frac{\partial T}{\partial t} - \sum_{i,j=1}^3 \frac{\partial}{\partial x_i} \left( k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \right) = \tilde{f}, \quad (x, t) \in \Omega_T. \quad (86)$$

На границе  $\Gamma_T = ((\partial\Omega_1 \cup \partial\Omega_2) \setminus \gamma) \times (0, \bar{T})$  заданы краевые условия

$$y = \varphi, \quad (x, t) \in \Gamma_{1T}^1,$$

$$\sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(y) n_j = g_i, \quad i = \overline{1, 3}, \quad (x, t) \in \Gamma_{2T}^1,$$

$$T = \varphi_0, \quad (x, t) \in \Gamma_{1T}^2, \quad (87)$$

$$\sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \cos(n, x_i) = -\bar{\alpha} T + \beta, \quad (x, t) \in \Gamma_{2T}^2,$$

$$\sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \cos(n, x_i) = u(x, t), \quad (x, t) \in \Gamma_{3T}^2,$$

где  $\bar{\alpha} \in C(\Gamma_{2T}^2)$ ,  $\bar{\alpha} \geq \alpha_0 = \text{const} > 0$ ,  $\beta \in C(\Gamma_{2T}^2)$ .

При  $t = 0$  задано начальное условие (57). Считаем, что на участке  $\gamma_{0T} \subset \Gamma_{2T}^1$  известны смещения, заданные равенством вида (9).

На участке  $\gamma$ , разделяющем тело  $\Omega$  на две составляющие —  $\overline{\Omega}_1, \overline{\Omega}_2$ ,  $\forall t \in (0, \bar{T})$  условия сопряжения расклинивающего давления имеют следующий вид [11]:

$$[y_N] = \delta, \quad \sigma_{N_0} = -\bar{p}, \quad (x, t) \in \gamma_T^-, \quad (x, t) \in \gamma_T^+,$$

$$[\tau_s(y)] = 0, \quad \tau_s^\pm = r[y_s], \quad (x, t) \in \gamma_T, \quad (88)$$

где  $N_0$  — внешняя нормаль к  $\partial\Omega_j$ ,  $i = 1, 2$ ,  $\delta \in C(\gamma_T)$  — заданная функция.

Влияние составного слабопроницаемого включения  $\gamma$  на температурное состояние тела  $\overline{\Omega} \forall t \in (0, \bar{T})$  учитываем условиями

$$R_1 q_T^- + R_2 q_T^+ = [T], \quad [q_T] = \omega. \quad (89)$$

Получена задача (85)–(89), (57), (9), состоящая в определении функции  $u \in \mathcal{U} = C(\Gamma_{3T}^2)$ , при которой первая компонента  $y$  классического решения  $Y = (y, T)$  начально-краевой задачи (85)–(89), (57) удовлетворяет равенству (9). Функционал-невязка имеет вид (10). Вместо классического решения начально-краевой задачи (85)–(89), (57) будем использовать ее обобщенное решение.

**Определение 13.** При каждом фиксированном  $u \in \mathcal{U}$  обобщенным решением начально-краевой задачи (85)–(89), (57) называется вектор-функция  $Y = (y, T) \in V$ , которая  $\forall z = (z_1, z_2) \in V_0$  удовлетворяет тождествам

$$\begin{aligned} a(y, z_1) &= l(T; z_1), \quad t \in (0, T), \\ \left( c \frac{\partial T}{\partial t}, z_2 \right) + a_1(T, z_2) &= l_1(u, z_2), \quad t \in (0, T), \\ (cT, z_2)(0) &= (c\bar{T}_0, z_2), \end{aligned} \quad (90)$$

где

$$\begin{aligned} V &= \{v = (v_1(x, t), v_2(x, t)): v_1|_{\Omega_i} \in (W_2^1(\Omega_i))^3, \\ [v_{1N}] &= \delta, \quad v_1|_{\Gamma_1^1} = \varphi, \quad v_2|_{\Omega_i} \in W_2^1(\Omega_i), \quad i=1, 2, \quad v_2|_{\Gamma_1^2} = \varphi_0, \quad t \in (0, \bar{T})\}, \\ V_0 &= \{z = (z_1, z_2): z_1|_{\Omega_i} \in (W_2^1(\Omega_i))^3, \quad z_2|_{\Omega_i} \in W_2^1(\Omega_i), \quad i=1, 2; \\ [z_{1N}] &= 0, \quad z_1|_{\Gamma_1^1} = 0, \quad z_2|_{\Gamma_1^2} = 0\}, \\ a(y, z_1) &= \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \varepsilon_{lm}(y) \varepsilon_{ik}(z_1) dx + \int_{\gamma} r[y_s][z_{1s}] d\gamma, \\ a_1(T, z_2) &= \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \frac{\partial z_2}{\partial x_i} dx + \frac{1}{R_1 + R_2} \int_{\gamma} [T][z_2] d\gamma + \int_{\Gamma_2^2} \bar{\alpha} T z_2 d\Gamma_2^2, \\ l(T; z_1) &= (\tilde{f}, z_1) + (g, z_1)_{L_2(\Gamma_2^1)} + \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \alpha T \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(z_1) dx - 2 \int_{\gamma} \bar{p} z_{1N} d\gamma, \\ l_2(u, z_2) &= (\bar{f}, z_2) + (\beta, z_2)_{L_2(\Gamma_2^2)} + (u, z_2)_{L_2(\Gamma_3^2)} + \int_{\gamma} \frac{R_2 \omega}{R_1 + R_2} [z_2] d\gamma - \int_{\gamma} \omega z_2^+ d\gamma. \end{aligned}$$

Задачу (90), (10) будем решать с помощью градиентных методов (13). Для каждого приближения  $u_n$  решения  $u \in \mathcal{U}$  задачи (90), (10) введем в рассмотрение следующую сопряженную задачу:

$$\begin{aligned} -\sum_{k=1}^3 \frac{\partial \sigma_{ik}(\psi)}{\partial x_k} &= 0, \quad (x, t) \in \Omega_T, \\ \psi|_{\Gamma_{IT}^1} &= 0, \quad \sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(\psi) n_j = 0, \quad i = \overline{1, 3}, \quad x \in \Gamma_2^1 \setminus \gamma_0, \quad t \in (0, \bar{T}), \\ \sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(\psi) n_j &= y_i(u_n) - f_{0i}, \quad i = \overline{1, 3}, \quad (x, t) \in \gamma_{0T}, \\ [\psi_N] &= 0, \quad \sigma_{N_0}(\psi) = 0, \quad [\tau_s(\psi)] = 0, \quad \tau_s^{\pm}(\psi) = r[\psi_s], \quad (x, t) \in \gamma_T, \quad (91) \\ -c \frac{\partial p}{\partial t} - \sum_{i,j=1}^3 \frac{\partial}{\partial x_i} \left( k_{ij} \frac{\partial p}{\partial x_j} \right) - \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \alpha \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(\psi) &= 0, \quad (x, t) \in \Omega_T, \end{aligned}$$

$$p|_{\Gamma_T^2} = 0, \left[ \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial p}{\partial x_j} \cos(n, x_i) \right] \Big|_{\gamma_T} = 0,$$

$$\left\{ \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial p}{\partial x_j} \cos(n, x_i) \right\}^{\pm} = \frac{1}{R_1 + R_2} [p], \quad (x, t) \in \gamma_T,$$

$$\sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial p}{\partial x_j} \cos(n, x_i) = -\bar{\alpha} p, \quad (x, t) \in \Gamma_{2T}^2,$$

$$\sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial p}{\partial x_j} \cos(n, x_i) = 0, \quad (x, t) \in \Gamma_{3T}^2,$$

$$p|_{t=\bar{T}} = 0, \quad x \in \bar{\Omega},$$

где  $\sigma_{ij}(\psi) = \sum_{l,m=1}^3 c_{ijlm} \varepsilon_{lm}(\psi)$ .

**Определение 14.** Обобщенным решением начально-краевой задачи (91) называется вектор-функция  $Y^* = (\psi, p) \in V_d$ , которая  $\forall z = (z_1, z_2) \in V_0$  удовлетворяет тождествам

$$a(\psi, z_1) = (y(u_n) - f_0, z_1)_{L_2(\gamma_0)}, \quad t \in (0, \bar{T}),$$

$$-\left( c \frac{\partial p}{\partial t}, z_2 \right) - \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \alpha \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(\psi) z_2 \, dx = 0, \quad t \in (0, \bar{T}), \quad (92)$$

$$(cp, z_2)(\bar{T}) = 0.$$

Заменяя в (92) функцию  $z_1$  разностью  $y(u_{n+1}) - y(u_n)$ , а  $z_2$  — разностью  $T(u_{n+1}) - T(u_n)$ , с учетом (90), (92) получаем

$$\left\langle J'_{u_n}, \Delta u_n \right\rangle = \int_0^{\bar{T}} (y(u_n) - f_0, y(u_{n+1}) - y(u_n))_{L_2(\gamma_0)} dt = \int_0^{\bar{T}} (\Delta u_n, p)_{L_2(\Gamma_3^2)} dt.$$

Следовательно,  $J'_{u_n} = \tilde{\psi}_n$ , где  $\tilde{\psi}_n = p|_{\Gamma_3^2}$ ,  $\|J'_{u_n}\|^2 = \int_0^{\bar{T}} \int_{\Gamma_3^2} \tilde{\psi}_n^2 d\Gamma_3^2 dt$ .

#### 11. ОДНОВРЕМЕННАЯ ИДЕНТИФИКАЦИЯ ПЛОТНОСТИ ТЕПЛОВОГО ПОТОКА И МОЩНОСТИ ПОТОКА ТЕПЛА НА $\gamma$

Пусть на области  $\Omega_T = \Omega_{1T} \cup \Omega_{2T}$  определена система термоупругого равновесия (85) и диффузии тепла (86). На границе  $\Gamma_T$  заданы краевые условия:

$$y = \varphi, \quad (x, t) \in \Gamma_{1T}^1,$$

$$\sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(y) n_j = g_i, \quad i = \overline{1,3}, \quad (x, t) \in \Gamma_{2T}^1,$$

$$T = \varphi_0, \quad (x, t) \in \Gamma_{1T}^2, \quad (93)$$

$$\sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \cos(n, x_i) = -\bar{\alpha} T + \beta, \quad (x, t) \in \Gamma_{2T}^2,$$

$$\sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \cos(n, x_i) = u_1(x, t), \quad (x, t) \in \Gamma_{3T}^2.$$

При  $t=0$  имеем начальное условие

$$T(x, 0) = \bar{T}_0(x), \quad x \in \bar{\Omega}_1 \cup \bar{\Omega}_2. \quad (94)$$

Считаем, что на участке  $\gamma_{0T} \subset \Gamma_{2T}^1$  известны смещения, заданные равенством (9). На участке  $\gamma$ , разделяющем тело  $\Omega$  на две составляющие —  $\Omega_1, \Omega_2$ , при  $t \in (0, \bar{T})$  условия сопряжения заданы выражениями (88) и ограничениями

$$\begin{aligned} R_1 q_T^- + R_2 q_T^+ &= [T], \quad (x, t) \in \gamma_T, \\ [q_T] &= u_2(x, t), \quad (x, t) \in \gamma_T. \end{aligned} \quad (95)$$

Получена задача (85), (86), (88), (93)–(95), (9), состоящая в определении вектора  $u = (u_1, u_2) \in \mathcal{U} = C(\Gamma_{3T}^2) \times C(\gamma_T)$ , при котором первая компонента  $u$  классического решения  $Y = (y, T)$  начально-краевой задачи (85), (86), (88), (93)–(95) удовлетворяет равенству (9).

**Определение 15.** Обобщенным решением начально-краевой задачи (85), (86), (88), (93)–(95) называется вектор-функция  $Y = (y, T) \in V$ , которая  $\forall z = (z_1(x), z_2(x)) \in V_0$  удовлетворяет тождествам

$$\begin{aligned} a(y, z_1) &= l(T; z_1), \quad t \in (0, \bar{T}), \\ \left( c \frac{\partial T}{\partial t}, z_2 \right) + a_1(T, z_2) &= l_1(u, z_2), \quad t \in (0, \bar{T}), \\ (cT, z_2)(0) &= (c\bar{T}_0, z_2), \end{aligned} \quad (96)$$

где формы  $a(\cdot, \cdot)$ ,  $a_1(\cdot, \cdot)$ ,  $l(T; \cdot)$  и множества  $V, V_0$  определены в разд. 10,

$$l_1(u; z_2) = (\bar{f}, z_2) + (\beta, z_2)_{L_2(\Gamma_2^2)} + (u_1, z_2)_{L_2(\Gamma_3^2)} + \int_{\gamma} \frac{R_2 u_2}{R_1 + R_2} [z_2] d\gamma - \int_{\gamma} u_2 z_2^+ d\gamma.$$

Для каждого приближения  $u_n$  решения  $u \in \mathcal{U}$  задачи (96), (10) сопряженная задача имеет вид (91), а соответствующая ей обобщенная — вид (92). На основании (92) с учетом (96) получаем

$$\begin{aligned} \langle J'_{u_n}, \Delta u_n \rangle &= \int_0^{\bar{T}} (y(u_n) - f_0, y(u_{n+1}) - y(u_n))_{L_2(\gamma_0)} dt = \\ &= \int_0^{\bar{T}} (\Delta u_{1n}, p)_{L_2(\Gamma_3^2)} dt + \int_0^{\bar{T}} \int_{\gamma} \frac{R_2 \Delta u_{2n}}{R_1 + R_2} [p] d\gamma dt - \\ &- \int_0^{\bar{T}} \int_{\gamma} \Delta u_{2n} p^+ d\gamma dt = \int_0^{\bar{T}} (\Delta u_{1n}, p)_{L_2(\Gamma_3^2)} dt - \int_0^{\bar{T}} \int_{\gamma} \Delta u_{2n} \frac{R_1 p^+ + R_2 p^-}{R_1 + R_2} d\gamma dt. \end{aligned}$$

Следовательно,  $J'_{u_n} = \tilde{\psi}_n$ , где  $\tilde{\psi}_n = (\tilde{\psi}_n^1, \tilde{\psi}_n^2)$ ,  $\tilde{\psi}_n^1 = p|_{\Gamma_3^2}$ ,  
 $\tilde{\psi}_n^2 = -\frac{R_1 p^+ + R_2 p^-}{R_1 + R_2} \Big|_{\gamma_T}$ ,  $\|J'_{u_n}\|^2 = \int_0^{\bar{T}} \int_{\Gamma_3^2} (\tilde{\psi}_n^1)^2 d\Gamma_3^2 dt + \int_0^{\bar{T}} \int_{\gamma} (\tilde{\psi}_n^2)^2 d\gamma dt$ . Если  $\mathcal{U} =$   
 $= C(\Gamma_3^2) \times R^1$ , то  $\tilde{\psi}_n^1 = \int_0^{\bar{T}} p|_{\Gamma_3^2} dt$ ,  $\tilde{\psi}_n^2 = -\int_0^{\bar{T}} \int_{\gamma} \frac{R_1 p^+ + R_2 p^-}{R_1 + R_2} d\gamma dt$ ,  $\|J'_{u_n}\|^2 =$   
 $= \int_{\Gamma_3^2} (\tilde{\psi}_n^1)^2 d\Gamma_3^2 + (\tilde{\psi}_n^2)^2$ .

**12. ИДЕНТИФИКАЦИЯ КОЭФФИЦИЕНТА ТЕРМИЧЕСКОГО СОПРОТИВЛЕНИЯ И РАСКЛИНИВАЮЩЕГО ДАВЛЕНИЯ**

Пусть на области  $\Omega_T = \Omega_{1T} \cup \Omega_{2T}$  определена система термоупругого равновесия (85) и диффузии тепла (86). На границе  $\Gamma_T$  заданы краевые условия (93). Начальное условие имеет вид (94). Считаем, что на участке  $\gamma_{0T}$  известны смещения, заданные равенством (9). На участке  $\gamma$ , разделяющем тело  $\bar{\Omega}$  на две составляющие —  $\bar{\Omega}_1, \bar{\Omega}_2$ ,  $\forall t \in (0, \bar{T})$  условия сопряжения имеют вид

$$\begin{aligned} [y_N] &= \delta, \quad \sigma_{N_0}(y) = -u_2, \\ [\tau_s(y)] &= 0, \quad \tau_s^\pm(y) = r[y_s], \end{aligned} \quad (97)$$

$$u_3 q_T^- + u_4 q_T^+ = [T],$$

$$[q_T] = \omega.$$

Получена задача (85), (86), (93), (94), (97), (9), состоящая в определении вектора  $u = \{u_i\}_{i=1}^4 \in \mathcal{U} = C(\Gamma_{3T}^2) \times C_+(\gamma_T) \times R_+ \times R_+$ , при котором первая компонента  $u$  классического решения  $Y = (y, T)$  начально-краевой задачи (85), (86), (93), (94), (97) удовлетворяет равенству (9), где  $C_+(\gamma_T) = \{v(x, t) \in C(\gamma_T) : v \geq 0\}$ .

**Определение 16.** При каждом фиксированном  $u \in \mathcal{U}$  обобщенным решением начально-краевой задачи (85), (86), (93), (94), (97) называется вектор-функция  $Y = (y, T) \in V$ , которая  $\forall z = (z_1, z_2) \in V_0$  удовлетворяет тождествам

$$\begin{aligned} a(y, z_1) &= l(u, T; z_1), \quad t \in (0, \bar{T}), \\ -\left( c \frac{\partial p}{\partial t}, z_2 \right) + a_1(u, T, z_2) &= l_1(z_2), \quad t \in (0, \bar{T}), \\ (cT, z_2)(0) &= (c\bar{T}_0, z_2), \end{aligned} \quad (98)$$

где множества  $V, V_0$  определены в разд. 10,

$$\begin{aligned} a(y, z_1) &= \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \varepsilon_{lm}(y) \varepsilon_{ik}(z_1) dx + \int_{\gamma} r[y_s][z_{1s}] d\gamma, \\ a_1(u, T, z_2) &= \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial T}{\partial x_j} \frac{\partial z_2}{\partial x_i} dx + \frac{1}{u_3 + u_4} \int_{\gamma} [T][z_2] d\gamma + \int_{\Gamma_2^2} \bar{\alpha} T z_2 d\Gamma_2^2, \\ l(u, T; z_1) &= (\tilde{f}, z_1) + (g, z_1)_{L_2(\Gamma_2^1)} + \int_{\Omega} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \alpha T \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(z_1) dx - 2 \int_{\gamma} u_2 z_{1N} d\gamma, \\ l_1(u, z_2) &= (\tilde{f}, z_2) + (\beta, z_2)_{L_2(\Gamma_2^2)} + (u_1, z_2)_{L_2(\Gamma_3^2)} + \int_{\gamma} \frac{u_4 \omega}{u_3 + u_4} [z_2] d\gamma - \int_{\gamma} \omega z_2^+ d\gamma. \end{aligned}$$

При определении  $(n+1)$ -го приближения  $u_{n+1}$  решения  $u \in \mathcal{U}$  задачи (98), (10) введем в рассмотрение вектор-функцию  $\tilde{Y} = (\tilde{y}, \tilde{T})$ , являющуюся классическим решением начально-краевой задачи, заданной системой уравнений



$$\begin{aligned}
-\sum_{k=1}^3 \frac{\partial \sigma_{ik}(\tilde{y})}{\partial x_k} &= \tilde{f}_i, \quad i = \overline{1, 3}, \quad (x, t) \in \Omega_T, \\
c \frac{\partial \tilde{T}}{\partial t} - \sum_{i,j=1}^3 \frac{\partial}{\partial x_i} \left( k_{ij} \frac{\partial \tilde{T}}{\partial x_j} \right) &= \tilde{f}, \quad (x, t) \in \Omega_T, \\
\tilde{y} &= \varphi, \quad (x, t) \in \Gamma_{1T}^1, \\
\sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(\tilde{y}) n_j &= g_i, \quad i = \overline{1, 3}, \quad (x, t) \in \Gamma_{2T}^1, \\
\tilde{T} &= \varphi_0, \quad (x, t) \in \Gamma_{1T}^2,
\end{aligned} \tag{99}$$

$$\sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial \tilde{T}}{\partial x_j} \cos(n, x_i) = -\alpha \tilde{T} + \beta, \quad (x, t) \in \Gamma_{2T}^2,$$

$$\sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial \tilde{T}}{\partial x_j} \cos(n, x_i) = u_{1n} + \Delta u_{1n}, \quad (x, t) \in \Gamma_{3T}^2,$$

$$[\tilde{y}_N] = \delta, \quad \sigma_{N_0}(\tilde{y}) = -(u_{2n} + \Delta u_{2n}), \quad (x, t) \in \gamma_T,$$

$$[\tau_s(\tilde{y})] = 0, \quad \tau_s^\pm(\tilde{y}) = r[\tilde{y}_s], \quad (x, t) \in \gamma_T,$$

$$u_{3n} q_{\tilde{T}}^- + u_{4n} q_{\tilde{T}}^+ = [\tilde{T}] - \Delta u_{3n} q_{\tilde{T}}^- - \Delta u_{4n} q_{\tilde{T}}^+, \quad (x, t) \in \gamma_T,$$

$$[q_{\tilde{T}}] = \omega, \quad (x, t) \in \gamma_T,$$

где

$$\sigma_{ik}(\tilde{y}) = \sigma_{ik}(\tilde{T}, \tilde{y}; x) = \sum_{l,m=1}^3 c_{iklm} (\varepsilon_{lm}(\tilde{y}) - \alpha \tilde{T} \delta_{lm}),$$

$$q_T = \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial T(u_n)}{\partial x_j} \cos(n, x_i).$$

**Определение 17.** Обобщенным решением начально-краевой задачи (99) называется вектор-функция  $\tilde{Y} = (\tilde{y}, \tilde{T}) \in V$ , которая  $\forall z = (z_1, z_2) \in V_0$  удовлетворяет тождествам

$$a(\tilde{y}, z_1) = l(u_n, \tilde{T}; z_1) - 2 \int_{\gamma} \Delta u_{2n} z_{1N} d\gamma,$$

$$- \left( c \frac{\partial \tilde{T}}{\partial t}, z_2 \right) + a_1(u_n; \tilde{T}, z_2) = \tag{100}$$

$$= l_1(u_n; z_2) + \int_{\gamma} \frac{\Delta u_{3n} q_{\tilde{T}}^- + \Delta u_{4n} q_{\tilde{T}}^+}{u_{3n} + u_{4n}} [p] d\gamma + (\Delta u_{1n}, z_2)_{L_2(\Gamma_3^2)},$$

$$(c \tilde{T}, z_2)(0) = (c \tilde{T}_0, z_2),$$

где множества  $V, V_0$  определены в разд. 10.

Для каждого приближения  $u_n$  решения  $u \in \mathcal{U}$  сопряженная задача имеет вид

$$\begin{aligned}
 & -\sum_{k=1}^3 \frac{\partial \sigma_{ik}(\psi)}{\partial x_k} = 0, \quad i = \overline{1,3}, \quad (x, t) \in \Omega_T, \\
 & -c \frac{\partial p}{\partial t} - \sum_{i,j=1}^3 \frac{\partial}{\partial x_i} \left( k_{ij} \frac{\partial p}{\partial x_j} \right) - \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \alpha \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(\psi) = 0, \quad (x, t) \in \Omega_T, \\
 & \psi|_{\Gamma_{IT}^1} = 0, \quad \sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(\psi) n_j = 0, \quad i = \overline{1,3}, \quad x \in \Gamma_2^1 \setminus \gamma_0, \quad t \in (0, T), \\
 & \sum_{j=1}^3 \sigma_{ij}(\psi) n_j = y_i(u_n) - f_{0i}, \quad i = \overline{1,3}, \quad (x, t) \in \gamma_{0T}, \\
 & p|_{\Gamma_{IT}^2} = 0, \quad \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial p}{\partial x_j} \cos(n, x_i) = -\bar{\alpha} p, \quad (x, t) \in \Gamma_{2T}^2, \\
 & \sum_{i,j=1}^3 k_{ij} \frac{\partial p}{\partial x_j} \cos(n, x_i) = 0, \quad (x, t) \in \Gamma_{3T}^2, \\
 & [\psi_N] = 0, \quad \{\sigma_{N_0}(\psi)\}^\pm = 0, \quad (x, t) \in \gamma_T, \\
 & [\tau_s(\psi)] = 0, \quad \tau_s^\pm(\psi) = r[\psi_s], \quad (x, t) \in \gamma_T, \\
 & [q_p] = 0, \quad q_p^\pm = \frac{1}{u_{1n} + u_{2n}} [p], \quad (x, t) \in \gamma_T, \\
 & p|_{t=\bar{T}} = 0, \quad x \in \bar{\Omega},
 \end{aligned} \tag{101}$$

где  $\sigma_{ij}(\psi) = \sum_{l,m=1}^3 c_{ijlm} \varepsilon_{lm}(\psi)$ .

**Определение 18.** Обобщенным решением начально-краевой задачи (101) называется вектор-функция  $Y^* = (\psi, p) \in V_d$ , которая  $\forall z = (z_1, z_2) \in V_0$  удовлетворяет тождествам

$$\begin{aligned}
 & a(\psi, z_1) = (y(u_n) - f_0, z_1)_{L_2(\gamma_0)}, \quad t \in (0, \bar{T}), \\
 & -\left( c \frac{\partial p}{\partial t}, z_2 \right) + a(u_n; p, z_2) - \\
 & - \int_{\bar{\Omega}} \sum_{i,k,l,m=1}^3 c_{iklm} \alpha \delta_{lm} \varepsilon_{ik}(\psi) z_2 dx = 0, \quad t \in (0, \bar{T}), \\
 & (cp, z_2)(\bar{T}) = 0.
 \end{aligned} \tag{102}$$

На основании задачи (102) с учетом (100), (98) получаем

$$\begin{aligned}
 & \langle J'_{u_n}, \Delta u_n \rangle \approx \int_0^{\bar{T}} (y(u_n) - f_0, \tilde{y}(u_{n+1}) - y(u_n))_{L_2(\gamma_0)} dt = \\
 & = -2 \int_0^{\bar{T}} \int_{\gamma} \Delta u_{2n} \psi_N d\gamma dt + \int_0^{\bar{T}} \int_{\gamma} \frac{\Delta u_{3n} q_{\bar{T}} + \Delta u_{4n} q_{\bar{T}}^+}{u_{3n} + u_{4n}} [p] d\gamma dt + \int_0^{\bar{T}} (\Delta u_{1n} p)_{L_2(\Gamma_3^2)} dt.
 \end{aligned}$$

Следовательно,  $J'_{u_n} = \tilde{\psi}_n$  где

$$\tilde{\psi}_n = \{\tilde{\psi}_n^i\}_{i=1}^4, \quad \tilde{\psi}_n^1 = p|_{\Gamma_3^2}, \quad \tilde{\psi}_n^2 = -2\psi_N|_{\gamma_T}, \quad \tilde{\psi}_n^3 = \int_0^{\bar{T}} \int_{\gamma} q_T^- [p] / (u_{3n} + u_{4n}) d\gamma dt,$$

$$\tilde{\psi}_n^4 = \int_0^{\bar{T}} \int_{\gamma} q_T^+ [p] / (u_{3n} + u_{4n}) d\gamma dt,$$

$$\|J'_{u_n}\|^2 \approx \int_0^{\bar{T}} \int_{\Gamma_3^2} (\tilde{\psi}_n^1)^2 d\Gamma_3^2 dt + \int_0^{\bar{T}} \int_{\gamma} (\tilde{\psi}_n^2)^2 d\gamma dt + \sum_{i=3}^4 (\tilde{\psi}_n^i)^2.$$

Наличие приближения  $\tilde{\psi}_n$  градиента  $J'_{u_n}$  позволяет использовать градиентные методы (13) для определения  $(n+1)$ -го приближения решения  $u \in \mathcal{U}$  задачи (98), (10).

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Сергиенко И.В., Дейнека В.С. Идентификация параметров динамической задачи теории упругости тела с включением // Кибернетика и системный анализ. — 2009. — № 3. — С. 75–97.
2. Сергиенко И.В., Дейнека В.С. Идентификация параметров квазистационарных задач термоупругости // Там же. — 2010. — № 2. — С. 59–80.
3. Дейнека В.С., Сергиенко И.В. Оптимальное управление неоднородными распределенными системами. — Киев: Наук. думка, 2003. — 506 с.
4. Sergienko I.V., Deineka V.S. Optimal control of distributed systems with conjugation conditions. — New York: Kluwer Acad. Publ., 2005. — 400 p.
5. Алифанов О.М., Артюхин Е.А., Румянцев С.В. Экстремальные методы решения некорректных задач. — М.: Наука, 1988. — 288 с.
6. Коваленко А.Д. Термоупругость. — Киев: Вища шк., 1975. — 216 с.
7. Сергиенко И.В., Дейнека В.С. Решение граничных обратных задач теплопроводности для составного стержня // Проблемы управления и информатики. — 2007. — № 2. — С. 75–97.
8. Сергиенко И.В., Дейнека В.С. Решение комплексных обратных задач термоупругости // Там же. — 2007. — № 5. — С. 64–87.
9. Сергиенко И.В., Дейнека В.С. Системный анализ многокомпонентных распределенных систем. — Киев: Наук. думка, 2009. — 640 с.
10. Мотовиловец И.А., Козлов В.И. Механика связанных полей в элементах конструкций. — Киев: Наук. думка, 1987. — Т. 1. — 264 с.
11. Сергиенко И.В., Дейнека В.С. К определению осесимметричного напряженного состояния составного тела при расклинивающем давлении // Приклад. механика. — 1999. — 35, № 1. — С. 50–57.

Поступила 27.01.2010