

---

## ТОЧНОСТЬ И УСТОЙЧИВОСТЬ МЕТОДА ПЕТРОВА–ГАЛЕРКИНА ПРИ ИНТЕГРИРОВАНИИ СТАЦИОНАРНОГО УРАВНЕНИЯ КОНВЕКЦИИ–ДИФФУЗИИ

**Аннотация.** Проанализированы вопросы точности и устойчивости численного решения стационарного уравнения конвекции–диффузии конечнэлементным методом Петрова–Галеркина с использованием весовых функций с неодинаковыми настроичными параметрами, получены оценки точности метода в зависимости от выбора набора настроичных параметров. Показана сходимость метода в нескольких нормах.

**Ключевые слова:** метод конечных элементов, метод Петрова–Галеркина, уравнение конвекции–диффузии, логарифмическая норма.

### ВВЕДЕНИЕ

В настоящее время метод Петрова–Галеркина в виде метода конечных элементов (МКЭ) [1–4] является одним из наиболее успешных подходов к построению численных аппроксимаций в задачах исследования процессов конвекции–диффузии. В работах, посвященных численному решению задач конвекции–диффузии [2, 4–11], в методе Петрова–Галеркина применялись весовые (поверочные) функции вида

$$W_i(x) = N_i(x) + \alpha_i W_i^*(x), \quad (1)$$

где  $N_i(x)$  — базисная (пробная) функция [1–4], соответствующая  $i$ -у узлу сетки,  $\alpha_i$  — некоторый настроичный параметр (коэффициент), а функция  $W_i^*(x)$  выбирается таким образом, чтобы обеспечить стабилизирующий эффект (избавиться от ложных, не имеющих физического смысла осцилляций) в получающихся численных аппроксимациях. Отметим, что стабилизация необходима, поскольку классический метод Галеркина, в котором  $W_i(x) \equiv N_i(x) \forall i$ , приводит в задачах с доминирующей конвекцией к серьезным погрешностям (если шаг сетки не очень мал) [1].

Теоретический анализ метода Петрова–Галеркина даже в случае стационарных уравнений конвекции–диффузии вызывает определенные трудности математического характера, связанные преимущественно с несамосопряженностью дифференциальных операторов рассматриваемых уравнений и с использованием различных пространств базисных и весовых функций [2–4]. В большинстве публикаций (особенно ранних [12, 13], а также [2, гл. 2]), посвященных теоретическому анализу метода Петрова–Галеркина, использовались совокупности весовых функций, в которых соответствующие коэффициенты  $\alpha_i$  были фиксированными и одинаковыми для всех весовых функций  $W_i(x)$ , т.е.  $\alpha_i = \alpha = \text{const}$ . Данный случай подробно рассмотрели Griffiths и Lorenz в [12], где исследована сходимость решения, полученного методом Петрова–Галеркина, к аналитическому решению одномерного стационарного уравнения конвекции–диффузии и получены оценки точности численного решения в зависимости от  $\alpha$  в нескольких нормах. Исследование не вызвало особых затруднений, поскольку было связано с анализом выражений, содержащих симметричные матрицы специального вида, свойства которых хорошо изучены. Случай с неодинаковыми коэффициентами  $\alpha_i$  (зависящими от индекса  $i$ ) в (1) сложнее для исследования и, возможно, поэтому менее изучен [2, 3]. Однако именно этот случай часто используется на практике, так как предоставляет большую свободу в настройке вида весовых функций. Это позволяет более гибко учитывать особенности решения описываемого физичес-

кого процесса, например обеспечивать стабилизацию получаемой разностной схемы путем выбора  $\alpha_i$ , соответствующего величине и знаку локальной скорости переноса в каждой точке  $x_i$  сетки. Отметим, что в некоторых задачах использование весовых функций вида (1) с неодинаковыми  $\alpha_i$  является необходимым для получения численного решения, адекватно аппроксимирующего поведение точного решения (см. [11] и приведенные там примеры), поэтому данный случай представляет практический интерес.

В настоящей статье проанализированы вопросы точности и устойчивости численного решения стационарного уравнения конвекции–диффузии конечно-элементным методом Петрова–Галеркина с весовыми функциями типа (1). Получены оценки точности в зависимости от выбора коэффициентов  $\{\alpha_i\}$ , обобщающие и уточняющие известные в данном направлении результаты (они следуют из результатов данной работы как частные случаи), и исследована сходимость метода в нескольких нормах.

#### ПРЕДВАРИТЕЛЬНЫЕ ЗАМЕЧАНИЯ. СУЩЕСТВОВАНИЕ И ЕДИНСТВЕННОСТЬ РЕШЕНИЯ СЛАБОЙ ФОРМЫ КРАЕВОЙ ЗАДАЧИ

Рассмотрим краевую задачу для стационарного уравнения конвекции–диффузии

$$k(x) \frac{du}{dx} - \frac{d^2 u}{dx^2} = f(x) \quad (2)$$

на отрезке  $x \in [d_1; d_2]$ . Здесь  $u(x)$  является искомой неизвестной функцией, а  $k(x)$  и  $f(x)$  — заданы. В качестве граничных условий используем однородные условия первого рода  $u(d_1) = u(d_2) = 0$  (задачу с неоднородными граничными условиями всегда можно привести к задаче с однородными [14]). Далее линейной заменой независимой переменной  $x$  отрезок  $[d_1; d_2]$  приведем к каноническому отрезку  $[0; 1]$ , поэтому ограничимся рассмотрением задачи при  $x \in [0; 1]$ . Также считаем, что правая часть (2)  $f \in L_2[0; 1]$ , а коэффициент  $k$  для упрощения выкладок полагаем равным положительной константе, поскольку случай с переменным  $k$  при исследовании МКЭ аппроксимаций является лишь технически более сложным [2, 13], и развивающий в данной работе подход, основанный на применении операторных неравенств и логарифмических норм, можно без принципиальных затруднений применять к его исследованию.

Используем обозначения  $(\cdot, \cdot)_0$  и  $\|\cdot\|_0$  соответственно для скалярного произведения и нормы в  $L_2[0; 1]$  [14–16]. В дальнейшем будем использовать пространства Соболева [15, 16]  $H^m[0; 1]$  и  $H_0^m[0; 1]$  — пополнения пространств бесконечно дифференцируемых функций  $C^{(\infty)}[0; 1]$  и  $C_0^{(\infty)}[0; 1]$ , где нижний индекс 0 означает, что носитель функции принадлежит интервалу  $(0; 1)$ , по норме

$$\|u\|_m \equiv \left( \int_0^1 \sum_{0 \leq i \leq m} (d^i u / dx^i)^2 dx \right)^{1/2}. \text{ Отметим, что для функций из } H_0^1[0; 1] \text{ норма } \|\cdot\|_1 \text{ эквивалентна полуформе } |u|_1 \equiv \left( \int_0^1 (du / dx)^2 dx \right)^{1/2} \text{ [15, 16].}$$

Для записи слабой формы [2–4] рассматриваемой краевой задачи введем билinearную форму  $a(u, v) \equiv (u', v' + kv)_0$ , где  $u' \equiv du / dx$ . Тогда слабую форму краевой задачи можно представить в виде [2, 12, 17]:

$$\text{найти } u \in H_0^1[0; 1], \text{ что } \forall v \in H_0^1[0; 1] \text{ выполняется } a(u, v) = (f, v)_0. \quad (3)$$

Существование и единственность решения задачи (3) определяется обобщенной теоремой Лакса–Мильграма (см. [17], теорема 5.2.1, с. 112, а также [12], где обоснована применимость данной теоремы к задаче (3)).

#### АППРОКСИМАЦИЯ МКЭ ПЕТРОВА–ГАЛЕРКИНА

Считаем, что на отрезке  $[0; 1]$  задана система равномерно распределенных точек (узлов)  $x_i, i = \overline{0, \dots, N+1}$ , с шагом  $h = x_{i+1} - x_i$ ,  $x_0 = 0$ ,  $x_{N+1} = 1$ . С каждым узлом  $x_i$  свяжем непрерывную кусочно-линейную финитную базисную функцию  $N_i(x)$ , которая отлична от нуля только на отрезке  $[x_{i-1}; x_{i+1}]$ , равна нулю на концах отрезка, линейна на элементах  $[x_{i-1}; x_i]$  и  $[x_i; x_{i+1}]$ , а также равна единице в точке  $x_i$ .

В качестве весовой функции  $W_i(x)$  (соответствующей узлу  $x_i$  сетки) используем квадратичные функции вида (1), где функция  $W_i^*(x)$  определяется следующим образом [2, 10]:

$$W_i^*(x) = \begin{cases} {}^2 W((x_i - x)/h), & x \in [x_{i-1}; x_i], \\ -{}^2 W((x_{i+1} - x)/h), & x \in [x_i; x_{i+1}], \\ 0, & x \notin [x_{i-1}; x_{i+1}], \end{cases}$$

${}^2 W(\lambda) \equiv 3\lambda(1-\lambda)$ . Особенности построения различных весовых функций и требования к ним приведены в [2, 10].

Обозначим  $\Phi_h$  и  $\Psi_h$  конечномерные пространства, являющиеся линейными оболочками совокупностей базисных  $\{N_i(x)\}_{i=1}^N$  и весовых  $\{W_i(x)\}_{i=1}^N$  функций соответственно. В силу определения функций  $N_i(x)$  и  $W_i(x)$  пространства  $\Phi_h$  и  $\Psi_h$  являются конечномерными подпространствами пространства  $H_0^1[0; 1]$ . Конечноэлементная аппроксимация Петрова–Галеркина решения задачи (3) представляется следующим образом:

$$\text{найти } u_h \in \Phi_h, \text{ что } \forall v_h \in \Psi_h \text{ выполняется } a(u_h, v_h) = (f, v_h)_0. \quad (4)$$

Основным средством при оценивании погрешности аппроксимации решения задачи (3) с помощью решения приближенной задачи (4) является приведенная далее теорема [2, 12, 17].

**Теорема 1.** Пусть выполняются следующие условия: пространства  $\Phi_h$  и  $\Psi_h$  являются конечномерными подпространствами  $H_0^1[0; 1]$  такими, что  $\inf_{u \in \Phi_h} \sup_{v \in \Psi_h} \frac{|a(u, v)|}{|u|_1 |v|_1} \equiv c_2(h) > 0$  и  $\forall v \in \Psi_h, v \neq 0 \sup_{u \in \Phi_h} |a(u, v)| > 0$ ; единственным решением задачи (3) есть  $u \in H_0^1[0; 1]$ . Тогда задача (4) имеет единственное решение  $u_h$ , которое удовлетворяет оценке

$$|u - u_h|_1 \leq \left(1 + \frac{C_1}{c_2(h)}\right) \inf_{w_h \in \Phi_h} |u - w_h|_1, \quad (5)$$

где  $C_1$  — константа непрерывности для формы  $a(u, v)$ , т.е.  $\forall u \in H_0^1[0; 1]$  и  $\forall v \in H_0^1[0; 1]$  справедливо  $|a(u, v)| \leq C_1 |u|_1 |v|_1$ .

**Доказательство** теоремы 1 приведено в [12, теорема 3.1, с. 43], где показано,

что  $C_1 = \sqrt{1 + k^2 / (4\pi^2)}$ , причем данное значение нельзя уменьшить (см. замечания в [18] относительно множителя  $1 + C_1 / c_2(h)$  в правой части выражения (5)).

**Определение 1.** Будем считать, что величина  $c_2(h)$  равномерно отделена от нуля некоторой константой  $C_0 > 0$ , если  $\forall h > 0$  (по крайней мере достаточно малых  $h$ , не превышающих некоторого фиксированного  $h_0$ ) справедливо  $c_2(h) \geq C_0$ .

Из оценки (5) следует, что если величина  $c_2(h)$  равномерно отделена от нуля, то характер сходимости при  $h \rightarrow 0$  зависит лишь от величины  $\inf_{w_h \in \Phi_h} |u - w_h|_1$ , а также видно, что при фиксированном  $h$  чем больше величина  $c_2(h)$ , тем меньше погрешность аппроксимации  $|u - u_h|_1$ . Поэтому при исследовании точности и сходимости метода Петрова–Галеркина важным является получение для величины  $c_2(h)$  равномерно отделенных от нуля оценок снизу. Имея для этих оценок общие выражения, путем надлежащего выбора входящих в них параметров можно попытаться сделать их как можно большими, что, в свою очередь, приведет к увеличению точности оценки аппроксимации. Для случая с неодинаковыми  $\alpha_i$  (т.е. зависимыми от индекса  $i$ ) при использовании линейных базисных функций и квадратичных весовых (и некоторых дополнительных соглашений о весовых функциях и выборе норм в теореме 1) справедлива оценка [2, 3]

$$c_2(h) \geq (1 + 6 \max \alpha_i^2)^{-1/2}. \quad (6)$$

В [12] показано, что для случая  $\alpha_i = \alpha = \text{const} \geq 0$  справедлива оценка

$$c_2(h) \geq (1 + kh\alpha/2)(1 + 3\alpha^2)^{-1/2}, \quad (7)$$

причем она квазиоптимальна: в некоторых случаях ее невозможно улучшить, например, при нечетном  $N$  имеем  $c_2(h) = (1 + kh\alpha/2)(1 + 3\alpha^2)^{-1/2}$ . В настоящей статье данные результаты обобщены и приведенные выше оценки для  $c_2(h)$  следуют из результатов работы как частные случаи (см. далее теорему 2).

Используем обозначение  $(\vec{x}, \vec{y})$  для скалярного (стандартного) произведения [19] векторов-столбцов  $\vec{x}$  и  $\vec{y}$  из  $N$ -мерного евклидового вещественного пространства  $R^N$ . Индексом Т обозначим операцию транспонирования, тогда  $(\vec{x}, \vec{y}) = \vec{x}^T \vec{y}$ .

**Лемма 1.** Пусть  $u(x) = \sum_{j=1}^N u_j N_j(x) \in \Phi_h$ ,  $v(x) = \sum_{i=1}^N v_i W_i(x) \in \Psi_h$ . Тогда  $a(u, v) = \vec{v}^T A_h \vec{u}$ ,  $|u|_1^2 = \vec{u}^T B_h \vec{u}$ ,  $|v|_1^2 = \vec{v}^T C_h \vec{v}$ , где  $\vec{u} = (u_1, u_2, \dots, u_N)^T$ ,  $\vec{v} = (v_1, v_2, \dots, v_N)^T$ ,

$$A_h = \frac{1}{h} \begin{pmatrix} 2 + kh\alpha_1 & -1 + kh(1 - \alpha_1)/2 & & \ddots \\ -1 - kh(1 + \alpha_2)/2 & 2 + kh\alpha_2 & -1 + kh(1 - \alpha_2)/2 & \ddots \\ \ddots & \ddots & \ddots & \ddots \\ \ddots & -1 - kh(1 + \alpha_N)/2 & 2 + kh\alpha_N & \end{pmatrix} \quad (8)$$

или поэлементно

$$(A_h)_{i,j} = \begin{cases} -1/h - (1 + \alpha_i)k/2, & j = i-1, \\ 2/h + k\alpha_i, & j = i, \\ -1/h + (1 - \alpha_i)k/2, & j = i+1, \\ 0, & |i-j| > 1, \end{cases}$$

$$B_h = \frac{1}{h} \begin{pmatrix} 2 & -1 & & \ddots \\ -1 & 2 & -1 & \ddots \\ \ddots & \ddots & \ddots & \ddots \\ \ddots & -1 & 2 & \end{pmatrix}, \quad (B_h)_{i,j} = \begin{cases} -1/h, & |i-j|=1, \\ 2/h, & j=i, \\ 0, & |i-j| > 1, \end{cases} \quad (9)$$

$$C_h = \frac{1}{h} \begin{pmatrix} 2+6\alpha_1^2 & -1-3\alpha_1\alpha_2 & \ddots & \ddots \\ -1-3\alpha_2\alpha_1 & 2+6\alpha_2^2 & -1-3\alpha_2\alpha_3 & \ddots \\ \ddots & \ddots & \ddots & \ddots \\ \ddots & -1-3\alpha_N\alpha_{N-1} & 2+6\alpha_N^2 & \end{pmatrix},$$

$$(C_h)_{i,j} = \begin{cases} -(1+3\alpha_i\alpha_j)/h, & |i-j|=1, \\ (2+6\alpha_i^2)/h, & j=i, \\ 0, & |i-j|>1. \end{cases} \quad (10)$$

Доказательство данной леммы можно получить непосредственным вычислением интегралов, входящих в выражения  $a(u, v)$ ,  $|u|_1^2$  и  $|v|_1^2$ .

**Следствие.** Задача (4) сводится к решению системы линейных уравнений с матрицей  $A_h$  и правой частью  $\vec{f} \equiv (f_1, f_2, \dots, f_N)^T$ , где  $f_i \equiv (f, W_i)_0$ .

#### ЛОГАРИФМИЧЕСКАЯ НОРМА МАТРИЦЫ

Пусть  $\|\cdot\|$  — стандартная евклидова векторная норма на  $R^N$  (т.е.

$\|\vec{x}\| = \sqrt{(\vec{x}, \vec{x})}$  при  $\vec{x} \in R^N$ ) и соответствующая подчиненная матричная (операторная) [19] норма произвольной матрицы  $A$  размера  $N \times N$ :  $\|A\| \equiv \sup_{\|\vec{x}\|=1} \|A\vec{x}\|$ .

Единичную матрицу обозначим  $E$ . Тогда логарифмической нормой матрицы  $A$  называют число  $\mu(A) = \lim_{t \rightarrow 0+} (\|E + tA\| - 1) / t$  [20–22]. В дальнейшем будем пользоваться следующей оценкой [20, 21]:  $\forall \vec{x} \in R^N$  справедливо неравенство  $-\mu(-A)\|\vec{x}\|^2 \leq \vec{x}^T A\vec{x} = (A\vec{x}, \vec{x}) \leq \mu(A)\|\vec{x}\|^2$  (причем верхняя и нижняя границы неравенства достигаются на некоторых векторах). Подробный обзор оценок для логарифмических норм приведен в [22]. Докажем следующую вспомогательную лемму, позволяющую оценивать  $\mu(A)$  сверху.

**Лемма 2.** Для логарифмической нормы  $\mu(A)$  матрицы  $A = \{a_{i,j}\}_{i,j=1}^N$  справедлива оценка  $\mu(A) \leq \max_{1 \leq i \leq N} (a_{i,i} + \frac{1}{2} \sum_{j \neq i} |a_{i,j} + a_{j,i}|)$ .

**Доказательство.** Пусть  $G = (A + A^T)/2$ . Матрица  $G$  симметрична, поэтому все ее собственные числа  $\lambda_i(G)$  лежат на действительной оси. Оценим правую часть равенства  $\mu(A) = \max_i \lambda_i(G)$  [20, 21], используя теорему Гершгорина о локализации собственных чисел [19], в силу которой все собственные числа  $G$  лежат в объединении множеств (кругов Гершгорина)  $\bigcup_{i=1}^N \{z : |z - G_{i,i}| \leq \sum_{j \neq i} |G_{i,j}|\}$ ,

откуда сразу получаем нужное соотношение

$$\mu(A) = \max_{1 \leq i \leq N} \lambda_i(G) \leq \max_{1 \leq i \leq N} (G_{i,i} + \sum_{j \neq i} |G_{i,j}|) = \max_{1 \leq i \leq N} (a_{i,i} + \frac{1}{2} \sum_{j \neq i} |a_{i,j} + a_{j,i}|).$$

Лемма доказана.

**Замечание 1.** Доказанная лемма дает более точную оценку для  $\mu(A)$  по сравнению с соответствующими оценками, приведенными в [22].

## ОЦЕНИВАНИЕ ПОГРЕШНОСТИ И ДОКАЗАТЕЛЬСТВО СХОДИМОСТИ

В дальнейшем при нахождении оценок для величины  $c_2(h)$  будем использовать вспомогательные матрицы  $D$ ,  $B$  и  $A_0$  размера  $N \times N$ :

$$D \equiv \begin{pmatrix} 2\alpha_1^2 & -\alpha_1\alpha_2 & \ddots \\ -\alpha_2\alpha_1 & 2\alpha_2^2 & -\alpha_2\alpha_3 \ddots \\ \ddots & \ddots & \ddots \\ \ddots & -\alpha_N\alpha_{N-1} & 2\alpha_N^2 \end{pmatrix}, \quad D_{i,j} = \begin{cases} -\alpha_i\alpha_j, & |i-j|=1, \\ 2\alpha_i^2, & j=i, \\ 0, & |i-j|>1; \end{cases}$$

$B$  — это матрица  $B_h$  без множителя  $1/h$ ,  $B \equiv hB_h$  (см. (9));

$$A_0 \equiv \begin{pmatrix} 2\alpha_1 & -\alpha_1 & \ddots \\ -\alpha_2 & 2\alpha_2 & -\alpha_2 \ddots \\ \ddots & \ddots & \ddots \\ \ddots & -\alpha_N & 2\alpha_N \end{pmatrix}, \quad (A_0)_{i,j} = \begin{cases} -\alpha_i, & |i-j|=1, \\ 2\alpha_i, & j=i, \\ 0, & |i-j|>1. \end{cases}$$

Известно [23], что  $\forall \vec{x} \in R^N \vec{x}^T B \vec{x} = (B \vec{x}, \vec{x}) > 0$  при  $\vec{x} \neq 0$ , т.е. квадратичная форма  $(B \vec{x}, \vec{x})$  положительно определена. Докажем теперь лемму, касающуюся свойств квадратичной формы  $\vec{x}^T D \vec{x} = (D \vec{x}, \vec{x})$  с матрицей  $D$ .

**Лемма 3.** Для произвольного набора чисел  $\{\alpha_i\}_{i=1}^N$  справедливо  $\vec{x}^T D \vec{x} \geq 0 \forall \vec{x} \in R^N$ . Если, кроме того, выполняются условия  $\chi - 2\alpha_1^2 + \alpha_1\alpha_2 \geq 0$  и  $2\alpha_i^2 - \alpha_i(\alpha_{i-1} + \alpha_{i+1}) \leq 0$  при  $2 \leq i \leq N-1$ , а также  $\chi - 2\alpha_N^2 + \alpha_{N-1}\alpha_N \geq 0$ , где произвольное число  $\chi \geq \max_{1 \leq i \leq N} \alpha_i^2$ , то  $\forall \vec{x} \in R^N$  справедливо неравенство  $\vec{x}^T (\chi B) \vec{x} \geq \vec{x}^T D \vec{x}$ .

**Доказательство.** Вначале докажем первую часть леммы. В результате подсчета, используя справедливое для произвольных чисел неравенство  $ab \leq (a^2 + b^2)/2$ , получаем, что

$$\begin{aligned} \vec{x}^T D \vec{x} &= \sum_{i=1}^N (-\alpha_i\alpha_{i-1}x_{i-1} + 2\alpha_i^2x_i - \alpha_i\alpha_{i+1}x_{i+1})x_i = 2(\alpha_1^2x_1^2 + \dots \\ &\quad \dots + \alpha_N^2x_N^2 - \alpha_1\alpha_2x_1x_2 - \alpha_2\alpha_3x_2x_3 - \dots \\ &\quad \dots - \alpha_{N-1}\alpha_Nx_{N-1}x_N) \geq 2(\alpha_1^2x_1^2 + \dots + \alpha_N^2x_N^2 - \\ &\quad - \alpha_1^2x_1^2/2 - \alpha_2^2x_2^2/2 - \alpha_2^2x_2^2/2 - \alpha_3^2x_3^2/2 - \dots \\ &\quad \dots - \alpha_{N-1}^2x_{N-1}^2/2 - \alpha_N^2x_N^2/2) = 2(\alpha_1^2x_1^2/2 + \alpha_N^2x_N^2/2) = \alpha_1^2x_1^2 + \alpha_N^2x_N^2 \geq 0 \end{aligned}$$

(в первой сумме полагаем формально  $\alpha_0 = \alpha_{N+1} = 0$ ). Докажем теперь спра-

ведливость неравенства  $\vec{x}^T (\chi B) \vec{x} \geq \vec{x}^T D \vec{x} \forall \vec{x} \in R^N$  или в эквивалентной записи неравенства  $((\chi B - D)\vec{x}, \vec{x}) \geq 0$ . Для его выполнения достаточна справедливость  $-\mu(-(\chi B - D)) \geq 0$ .

В силу леммы 2 имеем оценки

$$\begin{aligned} \mu(-(\chi B - D)) &\leq \max \left\{ -2\chi + 2\alpha_1^2 + \frac{1}{2}|2(-\chi + \alpha_1\alpha_2)|, \right. \\ &\quad \left. -2\chi + 2\alpha_N^2 + \frac{1}{2}|2(-\chi + \alpha_{N-1}\alpha_N)| \right\}, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& \max_{2 \leq i \leq N-1} \left( -2\chi + 2\alpha_1^2 + \frac{1}{2} |2(-\chi + \alpha_{i-1}\alpha_i)| + \frac{1}{2} |2(-\chi + \alpha_i\alpha_{i+1})| \right) = \\
& = \max \left\{ -2\chi + 2\alpha_1^2 + |\chi - \alpha_1\alpha_2|, -2\chi + 2\alpha_N^2 + |\chi - \alpha_{N-1}\alpha_N|, \right. \\
& \quad \left. \max_{2 \leq i \leq N-1} (-2\chi + 2\alpha_i^2 + |\chi - \alpha_{i-1}\alpha_i| + |\chi - \alpha_i\alpha_{i+1}|) \right\} = \\
& = \max \left\{ -\chi + 2\alpha_1^2 - \alpha_1\alpha_2, \max_{2 \leq i \leq N-1} (2\alpha_i^2 - \alpha_{i-1}\alpha_i - \alpha_i\alpha_{i+1}), \right. \\
& \quad \left. -\chi + 2\alpha_N^2 - \alpha_{N-1}\alpha_N \right\}.
\end{aligned}$$

Из этого неравенства и условий доказываемой леммы получаем неравенство

$$\begin{aligned}
-\mu(-(xB - D)) & \geq -\max \{-\chi + 2\alpha_1^2 - \alpha_1\alpha_2, \max_{2 \leq i \leq N-1} (2\alpha_i^2 - \alpha_{i-1}\alpha_i - \alpha_i\alpha_{i+1}), \\
& \quad -\chi + 2\alpha_N^2 - \alpha_{N-1}\alpha_N\} = \\
& = \min \{\chi - 2\alpha_1^2 + \alpha_1\alpha_2, \min_{2 \leq i \leq N-1} (\alpha_{i-1}\alpha_i + \alpha_i\alpha_{i+1} - 2\alpha_i^2), \chi - 2\alpha_N^2 + \alpha_{N-1}\alpha_N\} \geq 0.
\end{aligned}$$

Лемма доказана.

**Замечание 2.** Число  $\chi$  в неравенстве  $\vec{x}^T(\chi B)\vec{x} \geq \vec{x}^T D \vec{x}$  не может быть меньше  $\max_{1 \leq i \leq N} \alpha_i^2$ , что сразу следует из критерия неотрицательности квадратичной формы [19, 24], примененного к форме  $\vec{x}^T(\chi B - D)\vec{x}$ , и согласно которому для выполнения  $\vec{x}^T(\chi B - D)\vec{x} \geq 0 \forall \vec{x} \in R^N$  необходимо и достаточно, чтобы все главные миноры матрицы  $\chi B - D$  были неотрицательны; если  $\chi < \max_{1 \leq i \leq N} \alpha_i^2$ , то один из элементов на главной диагонали матрицы  $\chi B - D$  будет отрицательным, что приведет к нарушению условий критерия.

**Замечание 3.** Рассмотрим подробнее случай, когда  $\alpha_i$  неодинаковы (т.е. существуют такие  $i$  и  $j$ ,  $i \neq j$ , что  $\alpha_i \neq \alpha_j$ ). Покажем, что для выполнения  $\vec{x}^T(\chi B)\vec{x} \geq \vec{x}^T D \vec{x}$  необходимо, чтобы  $\chi > \max_{1 \leq i \leq N} \alpha_i^2$ . Действительно, пусть величина  $\max_{1 \leq i \leq N} \alpha_i^2$  достигается на каком-нибудь индексе  $k$ . Тогда для одного из седних индексов  $j = k+1$  либо  $j = k-1$  будет  $\alpha_k \neq \alpha_j$ . Если окажется, что  $\alpha_k = \alpha_{k-1} = \alpha_{k+1}$ , то индексу  $k$  можно присвоить значение  $k-1$  или  $k+1$  и снова повторить данное рассуждение, в результате получим, что либо все значения  $\alpha_i$  совпадают, чего быть не может, либо действительно существуют искомые  $k$  и  $j$  с заданными свойствами. Положим для определенности  $j = k-1$ . Тогда если  $\chi = \max_{1 \leq i \leq N} \alpha_i^2 = \alpha_k^2$ , то главный минор

$$\begin{vmatrix} 2\chi - 2\alpha_j^2 & -\chi + \alpha_j\alpha_k \\ -\chi + \alpha_k\alpha_j & 2\chi - 2\alpha_k^2 \end{vmatrix} = 3(\chi - \alpha_k^2)(\chi - \alpha_j^2) - \chi(\alpha_k - \alpha_j)^2 = 0 - \chi(\alpha_k - \alpha_j)^2 < 0,$$

что свидетельствует о нарушении условий критерия неотрицательности квадратичной формы  $\vec{x}^T(\chi B - D)\vec{x}$ .

**Лемма 4.** Пусть выполняются условия  $3\alpha_1 - \alpha_2 - 2\delta \geq 0$  и  $2\alpha_i - (\alpha_{i-1} + \alpha_{i+1}) \geq 0$  при  $2 \leq i \leq N-1$ , а также  $3\alpha_N - \alpha_{N-1} - 2\delta \geq 0$  и  $\alpha_i + \alpha_{i+1} - 2\delta \geq 0$  при  $1 \leq i \leq N-1$ , тогда  $\forall \vec{x} \in R^N$  справедливо неравенство  $\vec{x}^T A_0 \vec{x} \geq \vec{x}^T (\delta B) \vec{x}$ . Здесь  $\delta \in R$  — число, удовлетворяющее неравенствам.

**Доказательство.** Для доказательства неравенства  $\vec{x}^T A_0 \vec{x} \geq \vec{x}^T (\delta B) \vec{x}$  (или  $(A_0 \vec{x}, \vec{x}) \geq \delta (B \vec{x}, \vec{x})$  в эквивалентной записи) достаточно показать, что  $-\mu(-(A_0 - \delta B)) \geq 0$ . В силу леммы 2 имеем оценки

$$\begin{aligned} \mu(-(A_0 - \delta B)) &\leq \max \left\{ -2\alpha_1 + 2\delta + \frac{1}{2} |\alpha_1 - \delta + \alpha_2 - \delta|, \right. \\ &\quad \left. -2\alpha_N + 2\delta + \frac{1}{2} |\alpha_{N-1} - \delta + \alpha_N - \delta|, \right. \\ &\quad \left. \max_{2 \leq i \leq N-1} \left( -2\alpha_i + 2\delta + \frac{1}{2} |\alpha_{i-1} - \delta + \alpha_i - \delta| + \frac{1}{2} |\alpha_i - \delta + \alpha_{i+1} - \delta| \right) \right\} = \\ &= \max \left\{ -\frac{3}{2}\alpha_1 + \frac{1}{2}\alpha_2 + \delta, -\frac{3}{2}\alpha_N + \frac{1}{2}\alpha_{N-1} + \delta, \max_{2 \leq i \leq N-1} \left( \frac{\alpha_{i-1} + \alpha_{i+1}}{2} - \alpha_i \right) \right\}. \end{aligned}$$

Отсюда, используя условия доказываемой леммы, сразу получаем неравенство

$$\begin{aligned} -\mu(-(A_0 - \delta B)) &\geq \min \left\{ \frac{3}{2}\alpha_1 - \frac{1}{2}\alpha_2 - \delta, \right. \\ &\quad \left. \frac{3}{2}\alpha_N - \frac{1}{2}\alpha_{N-1} - \delta, \min_{2 \leq i \leq N-1} \left( \alpha_i - \frac{\alpha_{i-1} + \alpha_{i+1}}{2} \right) \right\} \geq 0. \end{aligned}$$

Лемма доказана.

Докажем лемму, из которой будут вытекать важные следствия о качественном поведении численной аппроксимации Петрова–Галеркина.

**Лемма 5.** При выполнении неравенств

$$\alpha_i \geq 1 - \frac{2}{kh}, \quad 1 \leq i \leq N, \quad (11)$$

матрица  $A_h$ , определяемая выражением (8), является  $M$ -матрицей [2, 25].

**Доказательство.** Неравенство (11) эквивалентно неравенству  $-1 + \frac{kh}{2} - \frac{k\alpha_i}{2} \leq 0$ , из которого также следует, что  $-1 - \frac{kh}{2} - \frac{k\alpha_i}{2} \leq -kh < 0$ , поэтому все  $(A_h)_{i,j} \leq 0$  при  $i \neq j$ , и таким образом выполнены необходимые условия, чтобы  $A_h$  была  $M$ -матрицей. Далее воспользуемся следующим критерием для  $M$ -матриц (см. [2, с. 279]): некоторая матрица  $A = \{a_{i,j}\}_{i,j=1}^N$ ,  $a_{i,j} \leq 0$ ,  $i \neq j$ , является  $M$ -матрицей тогда и только тогда, когда существует вектор  $\vec{e}$  с неотрицательными компонентами, для которого вектор  $A\vec{e}$  также имеет неотрицательные компоненты, причем для тех  $i \in \overline{1, \dots, N}$ , для которых  $(A\vec{e})_i = 0$ , существует такая цепочка чисел  $i_0 = i, i_1, \dots, i_k \in \overline{1, \dots, N}$ , что  $a_{i_{\nu-1}, i_\nu} < 0$  для  $1 \leq \nu \leq k$  и  $(A\vec{e})_{i_k} > 0$ . Легко видеть, что в данном случае в качестве такого вектора  $\vec{e}$  можно использовать вектор  $\vec{e} = (1, \dots, 1)^T$ . Действительно,  $(A_h \vec{e})_1 = 1 + \frac{kh}{2} + \frac{k\alpha_1}{2} = \left(1 - \frac{kh}{2} + \frac{k\alpha_1}{2}\right) + kh \geq 0 + kh > 0$ ,  $(A_h \vec{e})_i = 0$  при  $2 \leq i \leq N-1$  и  $(A_h \vec{e})_N =$

$= 1 - \frac{kh}{2} + \frac{k\alpha_N}{2} \geq 0$ . Теперь для произвольного  $i \in \overline{2, \dots, N}$ , для которого  $(A_h \vec{e})_i = 0$ , в качестве цепочки чисел  $i_0 = i, i_1, \dots, i_k \in \overline{1, \dots, N}$  можно использовать цепочку  $i, i-1, i-2, \dots, 1$  (т.е. осуществляется обход нижней поддиагонали).

Лемма доказана.

**Следствие.** При выполнении условий (11) справедливо  $\forall v \in \Psi_h, v \neq 0$

$\sup_{u \in \Phi_h} |a(u, v)| > 0$  (данное утверждение имеется в теореме 1 и применяется в дальнейшем). Действительно, используя лемму 1 и свойство обратимости матрицы  $A_h$ , имеем  $\sup_{u \in \Phi_h} |a(u, v)| = \sup_{\vec{u} \in R^N} |\vec{v}^\top A_h \vec{u}| \geq \vec{v}^\top A_h A_h^{-1} \vec{v} = \|\vec{v}\|^2 > 0$ .

**Замечание 4.** Аппроксимация Петрова–Галеркина сводится к системе уравнений

$$(-1 - kh(1 + \alpha_i)/2)y_{i-1} + (2 + kh\alpha_i)y_i + (-1 + kh(1 - \alpha_i)/2)y_{i+1} = h \cdot (f, W_i)_0, \quad (12)$$

$1 \leq i \leq N$ ,  $y_0 = y_{N+1} = 0$  (см. следствие из леммы 1). Условия (11) гарантируют устойчивость решения схемы (12) в смысле отсутствия осцилляций (элементы  $A_h^{-1}$  неотрицательны, для разностной схемы (12) выполняется разностный принцип максимума и она будет монотонной [2, 23]). Нарушение условий (11) может привести к большим погрешностям и ложным (нефизическим) осцилляциям в численном решении. Например, для случая  $\alpha_i = \alpha = \text{const} \geq 0$  нарушение условий (11) приводит к тому, что распределение знаков элементов матрицы  $A_h^{-1}$  имеет вид

$$\text{sign}(A_h^{-1})_{i,j} = \begin{cases} (-1)^{i+j}, & i \leq j, \\ 1, & i > j \end{cases}$$

(это следует из результатов [24], см. также описание для данного простейшего случая в [12]). Схема (12) линейная, поэтому погрешность решения  $z_i \equiv y_i - u(x_i)$  удовлетворяет аналогичной линейной системе уравнений с матрицей  $A_h$  (но с другой правой частью [23], являющейся погрешностью аппроксимации схемой (12) уравнения (2)). Отсюда следует, что элементы  $(A_h^{-1})_{j,N}$ ,  $1 \leq j \leq N$ , имеют чередующиеся знаки, поэтому если погрешность аппроксимации схемой (12) уравнения (2) при  $i = N$  превышает погрешность аппроксимации при остальных  $i$  (например, это произойдет, если возле точки  $x_{N+1}$  образуется приграничный слой), то численное решение может оказаться осциллирующим. Например, при  $\alpha_i = 0$  условие (11) переходит в известное условие  $kh \leq 2$  устойчивости (в смысле отсутствия осцилляций) метода Галеркина (см. [1, гл. 7]). Поэтому при расчетах с помощью МКЭ Петрова–Галеркина естественно требование выполнения условий (11).

Заметим, что условия неравенств (11) накладывают ограничения на количественные (абсолютные) значения коэффициентов  $\alpha_i$ , в то время, как неравенства из лемм 3 и 4 — на расположение чисел  $\alpha_i$  одно относительно другого, поэтому данные условия непротиворечивы. Докажем следующую теорему, дающую оценку величины  $c_2(h)$  в теореме 1.

**Теорема 2.** Пусть выполняются условия лемм 3 и 4, причем  $1 + kh\delta/2 > 0$ . Тогда справедлива оценка

$$c_2(h) = \inf_{u \in \Phi_h} \sup_{v \in \Psi_h} \frac{|a(u, v)|}{|u|_1 |v|_1} \geq \frac{1 + kh\delta/2}{\sqrt{1 + 3\chi}} \equiv C_0(h) > 0. \quad (13)$$

**Доказательство.** В силу леммы 1 имеем  $c_2(h) = \min_{\vec{u} \in R^N} \max_{\vec{v} \in R^N} \frac{|\vec{v}^\top A_h \vec{u}|}{\sqrt{\vec{u}^\top B_h \vec{u}} \sqrt{\vec{v}^\top C_h \vec{v}}}.$

Далее  $c_2(h) \geq \min_{\vec{u} \in R^N} \frac{\vec{u}^\top A_h \vec{u}}{\sqrt{\vec{u}^\top B_h \vec{u}} \sqrt{\vec{u}^\top C_h \vec{u}}}.$  Заметим, что множители  $h^{-1}$  перед матрицами  $A_h$ ,  $B_h$  и  $C_h$  в приведенных выражениях взаимно сокращаются, поэтому в пределах данного доказательства будем считать, что множители перед матрицами  $A_h$ ,  $B_h$ ,  $C_h$  отсутствуют. С учетом изложенного представим матрицу  $A_h$  в виде  $A_h = B + A_1 + \frac{kh}{2} A_0$ , причем матрица  $A_1$  определяется данным

представлением (на главной диагонали у нее имеем нули, на верхней и нижней поддиагоналях — величины  $\pm kh/2$  соответственно). Матрица  $A_1$  кососимметрична ( $A_1 = -A_1^\top$ ), поэтому  $\vec{u}^\top A_1 \vec{u} = (A_1 \vec{u}, \vec{u}) = 0 \quad \forall \vec{u} \in R^N$ . Матрицу  $C_h$  представим в виде  $C_h = B + 3D$ . В результате получим следующие соотношения:

$$\begin{aligned} c_2(h) &\geq \min_{\vec{u} \in R^N} \frac{\vec{u}^\top A_h \vec{u}}{\sqrt{\vec{u}^\top B_h \vec{u}} \sqrt{\vec{u}^\top C_h \vec{u}}} = \min_{\vec{u} \in R^N} \frac{\vec{u}^\top (B + A_1 + (kh/2)A_0) \vec{u}}{\sqrt{\vec{u}^\top B \vec{u}} \sqrt{\vec{u}^\top (B + 3D) \vec{u}}} = \\ &= \min_{\vec{u} \in R^N} \frac{\vec{u}^\top B \vec{u} + (kh/2)\vec{u}^\top A_0 \vec{u}}{\sqrt{\vec{u}^\top B \vec{u}} \sqrt{\vec{u}^\top B \vec{u} + 3\vec{u}^\top D \vec{u}}}. \end{aligned}$$

Используя леммы 3 и 4, получаем

$$\begin{aligned} c_2(h) &\geq \min_{\vec{u} \in R^N} \frac{\vec{u}^\top B \vec{u} + (kh/2)\vec{u}^\top A_0 \vec{u}}{\sqrt{\vec{u}^\top B \vec{u}} \sqrt{\vec{u}^\top B \vec{u} + 3\vec{u}^\top D \vec{u}}} \geq \min_{\vec{u} \in R^N} \frac{\vec{u}^\top B \vec{u} + (kh\delta/2)\vec{u}^\top B \vec{u}}{\sqrt{\vec{u}^\top B \vec{u}} \sqrt{\vec{u}^\top B \vec{u} + 3\vec{u}^\top D \vec{u}}} \geq \\ &\geq \min_{\vec{u} \in R^N} \frac{(1 + kh\delta/2)\vec{u}^\top B \vec{u}}{\sqrt{\vec{u}^\top B \vec{u}} \sqrt{\vec{u}^\top B \vec{u} + 3\chi\vec{u}^\top B \vec{u}}} = \min_{\vec{u} \in R^N} \frac{(1 + kh\delta/2)\vec{u}^\top B \vec{u}}{\vec{u}^\top B \vec{u} \sqrt{1 + 3\chi}} = \frac{1 + kh\delta/2}{\sqrt{1 + 3\chi}} = C_0(h) > 0. \end{aligned}$$

Теорема доказана.

**Следствие.** Из теоремы 2 можно заключить, что при независимых от  $h$  числах  $\delta$  и  $\chi$  величина  $c_2(h)$  в выражении (13) равномерно отделена от нуля. Действительно, если  $\delta \geq 0$ , то для  $\forall h \geq 0$  имеем  $c_2(h) \geq C_0(h) \geq C_0(0) = (1 + 3\chi)^{-1/2} > 0$ . Если  $\delta < 0$ , то зафиксировав некоторое  $h_0 > 0$ , для которого выполняются условия теоремы (в частности, неравенство  $1 + kh_0\delta/2 > 0$ ), получим, что  $c_2(h) \geq C_0(h) \geq C_0(h_0) > 0 \quad \forall h \leq h_0$ .

**Замечание 5.** Рассмотрим случай, когда  $\alpha_i = \alpha = \text{const} \geq 0$  [12]. В качестве  $\chi$  из леммы 3 возьмем  $\chi = \alpha^2$ , а в качестве  $\delta$  из леммы 4 примем  $\delta = \alpha$ . Условия лемм 3 и 4 при таком выборе, очевидно, выполнены (все неравенства превращаются в тождества). Тогда из теоремы 2 получаем оценку  $c_2(h) \geq \frac{1 + kha/2}{\sqrt{1 + 3\alpha^2}}$ , которая совпадает с оценкой (7) из [12]. Оценка (6) находится из выражения (13), если в последнем положить  $\delta = 0$  и  $\chi = 2 \max \alpha_i^2$  (отсюда также видно, что оценка (13) является более точной). Докажем теорему, дающую оценку точности метода Петрова–Галеркина, и из которой следует его сходимость.

**Теорема 3.** Пусть  $u \in H_0^1[0; 1] \cap H^2[0; 1]$  является решением задачи (3), а  $u_h \in \Phi_h$  — решением задачи (4), и выполняются условия теоремы 2 и леммы 5. Тогда справедливы оценки

$$|u - u_h|_1 \leq \left(1 + \frac{C_1}{c_2(h)}\right) h \|u''\|_0 \leq \left(1 + \frac{C_1}{C_0(h)}\right) h \|u''\|_0. \quad (14)$$

**Доказательство.** Из теоремы 2 и следствия к лемме 5 получаем, что условия теоремы 1 выполнены, поэтому справедлива оценка (5):  $|u - u_h|_1 \leq \left(1 + \frac{C_1}{c_2(h)}\right) \inf_{w_h \in \Phi_h} |u - w_h|_1$ . Для оценки величины  $\inf_{w_h \in \Phi_h} |u - w_h|_1$  воспользуемся

тем, что  $\Phi_h$  является пространством интерполяционных сплайнов первой степени [23], свойства которых хорошо известны. В частности, можно показать [23], что  $\inf_{w_h \in \Phi_h} |u - w_h|_1 \leq h \|u''\|_0$ . Отсюда непосредственно получаем оценку (14).

Теорема доказана.

**Следствие.** Пусть величина  $c_2(h)$  (или величина  $C_0(h)$ ) равномерно отде-на от нуля (см. следствие из теоремы 2). Тогда из (14) получаем  $|u - u_h|_1 = O(h)$  при  $h \rightarrow 0$ . Используя теоремы вложения С.Л. Соболева [15, 16], получим сходимость  $u_h$  к  $u$  со скоростью  $O(h)$  также и в пространствах  $L_2[0; 1]$  и  $C[0; 1]$ .

## ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В данной работе рассмотрены вопросы точности и устойчивости численного интегрирования стационарного уравнения конвекции–диффузии МКЭ Петрова–Галеркина с квадратичными весовыми функциями типа (1), где каждая функция  $W_i$  имеет индивидуальный коэффициент  $\alpha_i$ . Для определенности использованы квадратичные весовые функции, однако результаты и выкладки статьи без существенных затруднений можно перенести на другие весовые функции и классы таких функций (например, практически без изменений перенести на достаточно широкий класс полиномиальных функций [10]). Получены оценки точности метода в зависимости от выбора набора коэффициентов  $\{\alpha_i\}$ , а именно доказана теорема 2, дающая нижнюю границу для величины  $c_2(h)$  (см. теоремы 1 и 3), которой, главным образом, и определяется погрешность метода при фиксированном пространстве базисных функций. Полученные оценки обобщают и уточняют известные в данном направлении результаты [2, 3, 12]. Исследован вопрос сходимости рассматриваемой версии МКЭ Петрова–Галеркина в нескольких нормах (теорема 3).

Автор выражает благодарность кандидату технических наук Николаю Николаевичу Сальникову (ИКИ НАН Украины) за плодотворное обсуждение работы и ценные замечания.

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Флетчер К. Численные методы на основе метода Галеркина: Пер. с англ. — М.: Мир, 1988. — 352 с.
2. Roos H.-G., Stynes M., Tobiska L. Robust numerical methods for singularly perturbed differential equations. — Berlin; Heidelberg: Springer-Verlag, 2008. — 604 p.
3. Grossmann C., Roos H.-G., Stynes M. Numerical treatment of partial differential equations. — Berlin; Heidelberg: Springer-Verlag, 2007. — 596 p.
4. Fries T.P., Matthies H.G. A review of Petrov–Galerkin stabilization approaches and an extension to meshfree methods. — Brunswick (Germany): Techn. Univ. Braunschweig, Informatik-Bericht Nr. 2004. — 71 p.
5. Hughes T.J.R., Scovazzi G., Tezduyar T.E. Stabilized methods for compressible flows // J. Sci. Comput. — 2010. — **43**. — P. 343–368.
6. John V., Schmeyer E. Finite element methods for time-dependent convection–diffusion–reaction equations with small diffusion // Comput. Methods Appl. Mech. Eng. — 2008. — **198**. — P. 475–494.
7. Tezduyar T.E., Senga M. Stabilization and shock-capturing parameters in SUPG formulation of compressible flows // Ibid. — 2006. — **195**. — P. 1621–1632.

8. Nadukandi P., Onate E., Garcia J. A high-resolution Petrov–Galerkin method for the 1D convection–diffusion–reaction problem // *Ibid.* — 2010. — **199**, Iss. 9–12. — P. 525–546.
9. Nadukandi P., Onate E., Garcia J. A high-resolution Petrov–Galerkin method for the convection–diffusion–reaction problem. Pt. 2: A multidimensional extension // *Ibid.* — 2012. — **213–216**. — P. 327–352.
10. Сальников Н.Н., Сирик С.В., Терещенко И.А. О построении конечномерной математической модели процесса конвекции–диффузии с использованием метода Петрова–Галеркина // Проблемы управления и информатики. — 2010. — № 3. — С. 94–109.
11. Сирик С.В., Сальников Н.Н. Численное интегрирование уравнения Бюргерса методом Петрова–Галеркина с адаптивными весовыми функциями // Там же. — 2012. — № 1. — С. 94–110.
12. Griffiths D.F., Lorenz J. An analysis of the Petrov–Galerkin finite element method // *Comput. Methods Appl. Mech. Eng.* — 1978. — **14**. — P. 39–64.
13. Morton K.W. Finite element methods for non-self-adjoint problems // Proc. SERC Summer School (Lancaster, 1981) / P.R. Turner (Ed.); Lect. Notes Math. — Berlin: Springer-Verlag, 1982. — **965**. — P. 113–148.
14. Тихонов А.Н., Самарский А.А. Уравнения математической физики. — 6-е изд. — М.: Наука, 1999. — 798 с.
15. Мазья В.Г. Пространства С.Л. Соболева. — Л.: Изд-во ЛГУ, 1985. — 416 с.
16. Agmon S. Lectures on elliptic boundary value problems. — Princeton (N.J.): Van Nostrand, 1965. — 300 p.
17. Babuska I., Aziz A.K. Survey lectures on the mathematical foundations of the finite element method / Ed. A.K. Aziz. The Mathematical Foundations of the Finite Element Method with Applications to Partial. — New York: Acad. Press, 1972. — P. 2–363.
18. Xu J., Zikatanov L. Some observations on Babuska and Brezzi theories // *BIT Num. Math.* — 2003. — **94**. — P. 195–202.
19. Хорн Р., Джонсон Ч. Матричный анализ: Пер. с англ. — М.: Мир, 1989. — 655 с.
20. Деккер К., Вервер Я. Устойчивость методов Рунге–Кутты для жестких нелинейных дифференциальных уравнений: Пер. с англ. — М.: Мир, 1988. — 334 с.
21. Soderlind G. The logarithmic norm. History and modern theory // *BIT Num. Math.* — 2006. — **46**. — P. 631–652.
22. Перов А.И. Достаточные условия устойчивости линейных систем с постоянными коэффициентами в критических случаях–I // Автоматика и телемеханика. — 1997. — № 12. — С. 80–89.
23. Самарский А.А., Гулин А.В. Численные методы математической физики. — 2-е изд. — М.: Науч. мир, 2003. — 316 с.
24. Гантмахер Ф.Р., Крейн М.Г. Осцилляционные матрицы и ядра и малые колебания механических систем. — 2-е изд. — М.: ГИТТЛ, 1950. — 359 с.
25. Berman A., Plemmons R.J. Nonnegative matrices in the mathematical sciences. — Philadelphia: SIAM, 1994. — 340 p.

Поступила 05.03.2013