

УДК 517.9

О. В. Капустян, д-р фіз.-мат. наук, професор,
А. В. Паньков, аспірант

Київський національний університет імені Тараса Шевченка, м. Київ

ЯКІСНА ПОВЕДІНКА РОЗВ'ЯЗКІВ МОДИФІКОВАНОЇ 3D СИСТЕМИ БЕНАРДА В НЕОБМежЕНИЙ ОБЛАСТІ

У статті доведено існування глобального φ -атрактору в слабкій топології фазового простору для м-напівпотоку, породженого розв'язками модифікованої 3D системи Бенарда в необмеженій області, для якої виконується нерівність Пуанкаре.

Ключові слова: 3D система Бенарда, м-напівпотік, глобальний φ -атрактор

Вступ. У багатьох гідродинамічних моделях, зокрема, в тривимірних системах Навье-Стокса і Бенарда, в класі глобальної розв'язності невідомими є результати про єдиність розв'язку початкової задачі [1—2]. Дослідженняграничних режимів в таких системах може бути проведено шляхом вивчення властивостей ω -границів множин відповідного многозначного напівпотоку [3—7]. Основні результати класичної теорії глобальних атракторів нескінченновимірних динамічних систем були одержані для м-напівпотоків в роботах В. С. Мельника та його учнів [3—5]. Використовуючи цей підхід, в даній роботі вивчається питання про існування та властивості глобального φ -атрактора [6—7] для м-напівпотоку, породженого розв'язками модифікованої 3D системи Бенарда [7—8] в необмеженій channel-like області, тобто в області, де залишається вірною нерівність Пуанкаре. Для двовимірної системи Бенарда в таких областях існування глобального атрактору доведено в [9].

Постановка задачі. Розглядається модель типу Бенарда, що описує в кожний момент часу швидкість, тиск і температуру вязкої нестисненої рідини в області $\Omega \subset \mathbb{R}^3$, що задоволяє нерівність Пуанкаре:

$$\exists \lambda_1 > 0 \quad \forall \varphi \in H_0^1(\Omega) \int_{\Omega} \varphi^2(x) dx \leq \frac{1}{\lambda_1} \int_{\Omega} |\nabla \varphi|^2(x) dx.$$

Використовуючи стандартні функціональні простори

$$\Upsilon = \{u \in (C_0^\infty(\Omega))^3 \mid \operatorname{div} u = 0\}, \quad H = cl_{(L^2(\Omega))^3} \Upsilon, \quad V = cl_{(H_0^1(\Omega))^3} \Upsilon,$$

з нормами $|\cdot|$, $\|\cdot\|$ і скалярними добутками (\cdot, \cdot) , $((\cdot, \cdot))$ відповідна система має вигляд

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} - \nu \Delta u + F_N(\|u\|)(u \nabla) u + \xi \omega = f - \nabla p, \\ \operatorname{div} u = 0, \\ u|_{\partial \Omega} = 0, \end{cases} \quad (1)$$

$$\begin{cases} \frac{\partial \omega}{\partial t} - \Delta \omega + (u \nabla) \omega = g, \\ \omega|_{\partial \Omega} = 0, \end{cases} \quad (2)$$

де $\nu > 0$, $\xi \in R^3$ — константи, $f : \Omega \rightarrow R^3$, $g : \Omega \rightarrow R$ задані функції, $u \nabla = \sum_{i=1}^3 u_i \frac{\partial}{\partial x_i}$, для $N \geq 1$ $F_N(r) = \min\{1, \frac{N}{r}\}$. Введемо для розгляду форми

$$b(u, v, z) = \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^3 u_i \frac{\partial v_j}{\partial x_i} z_j dx, \quad c(u, \omega, \eta) = \int_{\Omega} \sum_{i=1}^3 u_i \frac{\partial \omega}{\partial x_i} \eta dx$$

та форму $b_N(u, v, z) = F_N(\|v\|)b(u, v, z)$. Розв'язком (1), (2) на $(0, +\infty)$ будемо називати $\varphi = \{u, \omega\}$ таку, що $\forall T > 0 \quad \varphi \in W_T$, де

$$W_T = (L^2(0, T; V) \cap L^\infty(0, T; H)) \times (L^2(0, T; H_0^1(\Omega)) \cap L^\infty(0, T; L^2(\Omega))),$$

та для всіх $v \in V$, $\eta \in H_0^1(\Omega)$, в сенсі скалярних розподілів на $(0, T)$

$$\frac{d}{dt}(u, v) + \nu((u, v)) + b_N(u, u, v) + (\xi \omega, v) = (f, v), \quad (3)$$

$$\frac{d}{dt}(\omega, \eta) + ((\omega, \eta)) + c(u, \omega, \eta) = (g, \eta). \quad (4)$$

Метою роботи є встановити розв'язність (1), (2) та виділити клас розв'язків, що породжує м-напівпотік, який має в фазовому просторі $X = H_w \times L_w^2(\Omega)$ мінімальну множину, що притягує всі траекторії напівпотоку — глобальний φ -атрактор.

Основні результати. Введемо поняття многозначної напівгрупи (м-напівпотоку) та її глобального φ -атрактора. Нехай X — означений вище простір $H \times L^2(\Omega)$ зі слабкою топологією, K — сукупність відображень $\varphi : R_+ \rightarrow X$, що задовільняють умови:

(K1) $\forall \varphi_0 \in X \exists \varphi \in K$ таке, що $\varphi(0) = \varphi_0$;

(K2) $\forall \varphi \in K \forall s \geq 0 \quad \varphi_s(\cdot) = \varphi(\cdot + s) \in K$.

Розглянемо відображення $G(t, \varphi_0) = \{\varphi(t) | \varphi \in K, \varphi(0) = \varphi_0\}$.

Означення. Множина $A \subset X$ називається глобальним φ -атрактором м-напівпотоку G , якщо:

- 1) $\forall \varphi \in K \varphi(t) \rightarrow A, \rightarrow \infty$ в X ;
- 2) $A \subset G(t, A) \forall t \geq 0$;
- 3) A є мінімальною в класі замкнених множин, що задовольняють 1).

Переходимо до побудови м-напівпотоку на розв'язках задачі (1), (2).

Теорема 1. Для довільних $\varphi_0 = \{u_0, \omega_0\} \in H \times L^2(\Omega)$ існує приймні один розв'язок $\varphi = \{u, \omega\}$ задачі (1), (2) з $\varphi(0) = \varphi_0$, причому $\forall T > 0 \varphi \in C([0, T]; X)$.

Доведення. Нехай $\{w_i\} \subset \Upsilon, \{\bar{w}_i\} \subset C_0^\infty(\Omega)$ — системи лінійно-незалежних елементів, тотальні в V і $H_0^1(\Omega)$ відповідно. Означимо наближені розв'язки $\varphi^n = \{u^n, \omega^n\}$ наступним чином [2]:

$u^n = \sum_{i=1}^n l_{in}(t) w_i, \quad \omega^n = \sum_{i=1}^n \bar{l}_{in}(t) \bar{w}_i$, де $\{l_{in}(t)\}, \{\bar{l}_{in}(t)\}$ визначаються із системи звичайних диференціальних рівнянь

$$\begin{cases} \left(\frac{du^n}{dt}, w_j \right) + \nu((u^n, w_j)) + b_N(u^n, u^n, w_j) + (\xi \omega^n, w_j) = (f, w_j), \\ \left(\frac{d\omega^n}{dt}, \bar{w}_j \right) + ((\omega^n, \bar{w}_j)) + c(u^n, \omega^n, \bar{w}_j) = (g, \bar{w}_j), j = \overline{1, n} \end{cases} \quad (5)$$

та початкових даних $u^n(0) = u_0^n \in \Upsilon, \omega^n(0) = \omega_0^n \in C_0^\infty(\Omega), \varphi_0^n \rightarrow \varphi_0$ в X . За теоремою Пеано задача Коші (5) має розв'язок φ^n на $[0, t_n]$. Одержано для нього апріорні оцінки. З рівностей $b_N(u, v, v) = 0, c(u, \omega, \omega) = 0$ маємо:

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u^n\|^2 + \nu \|u^n\|^2 + (\xi \omega^n, u^n) = (f, u^n), \quad (6)$$

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|\omega^n\|^2 + \|\omega^n\|^2 = (g, \omega^n). \quad (7)$$

З (6), (7) і нерівності Пуанкаре для $t \geq s \geq 0$ одержуємо:

$$V_f^n(t) = \frac{1}{2} \|u^n(t)\|^2 + \nu \int_0^t \|u^n(p)\|^2 dp + \int_0^t (\xi \omega^n, u^n) dp - \int_0^t (f, u^n) dp \leq V_f^n(s), \quad (8)$$

$$\Psi^n(t) = (\|u^n(t)\|^2 - \frac{2}{\nu^2 \lambda_1^2} \|f\|^2) e^{\nu \lambda_1 t} - \frac{2 |\xi|^2}{\nu \lambda_1} \int_0^t |\omega^n(p)|^2 e^{\nu \lambda_1 p} dp \leq \Psi^n(s), \quad (9)$$

$$V_g(\omega^n)(t) = \frac{1}{2} |\omega^n(t)|^2 + \int_0^t \left\| \omega^n(p) \right\|^2 dp - \int_0^t (g, \omega^n) dp \leq V_g(\omega^n)(s), \quad (10)$$

$$F(\omega^n)(t) = (|\omega^n(t)|^2 - \frac{|g|^2}{\lambda_1^2}) e^{\lambda_1 t} \leq F(\omega^n)(s). \quad (11)$$

З (8)—(11) φ^n визначається системою (5) на $[0, +\infty)$ і $\forall T > 0$ $\{\varphi^n\}$ обмежена в W_T . В силу (8)—(11) за допомогою перетворення Фур'є аналогічно [2] можемо скористатись лемою про компактність і стверджувати існування $\varphi \in W_T$ такої, що по підпослідовності

$\varphi^n \rightarrow \varphi^*$ — слабо в $L^\infty(0, T; H \times L^2(\Omega))$, слабо в $L^2(0, T; V \times H_0^1(\Omega))$, (12) та для довільної підобласті $\Omega_r = \Omega \cap \{|x| < r\}$

$$\varphi_n \rightarrow \varphi \text{ сильно в } L^2(0, T; (L^2(\Omega_r))^4). \quad (13)$$

Тоді компактність носіїв функцій w_j , \bar{w}_j дозволяє перейти до границі в (5) і одержати, що φ — розв'язок (1), (2) з $\varphi(0) = \varphi_0$. Крім того, $\frac{\partial \varphi}{\partial t} \in L^3(0, T; V^* \times H^{-1}(\Omega))$, отже $\varphi \in C([0, T]; X)$. Теорема доведена.

Нехай K^n — множина розв'язків $\varphi^n = \{u^n, \omega^n\}$ системи (5), $K = \{\varphi | \exists \varphi^{n_k} \in K^{n_k} \text{ такі, що } \forall T > 0 \varphi^{n_k} \rightarrow \varphi \text{ в сенсі (12), } \varphi^{n_k}(0) \rightarrow \varphi(0) \text{ в } X\}$. Тоді в силу попередньої теореми будь-який $\varphi \in K$ є розв'язком (1), (2). Покладемо

$$G(t, \varphi_0) = \{\varphi(t) | \varphi \in K, \varphi(0) = \varphi_0\}. \quad (14)$$

Теорема 2. Формула (14) визначає м-напівпотік, що має в просторі $X = H_w \times L_w^2(\Omega)$ глобальний φ -атрактор, обмежений в $H \times L^2(\Omega)$.

Доведення. Перевіримо умови K1), K2). В силу попередньої теореми $\forall \varphi_0 \in H \times L^2(\Omega) \exists \varphi \in K : \varphi(0) = \varphi_0$. Нехай $\varphi \in K, s > 0$ фіксовані. Тоді $\exists \varphi^n \in K^n : \varphi^n \rightarrow \varphi$ в силу (12)—(13) $\varphi^n(0) \rightarrow \varphi(0)$ в X . Покладемо $\varphi_s^n(\cdot) = \varphi^n(\cdot + s) \in K^n$ (бо (5) — автономна). Тоді $\varphi_s^n \rightarrow \varphi_s(\cdot) = \varphi(\cdot + s)$ в сенсі (12)—(13). Доведемо, що $\varphi^n(t) \rightarrow \varphi(t)$ в $X \forall t \geq 0$. Дійсно, з (13) $\forall r > 0 \varphi^n(t) \rightarrow \varphi(t)$ в $(L^2(\Omega_r))^4$ для м.в. $t \geq 0$. Тоді $\forall j \geq 1$ $(u^n(t), w_j) \rightarrow (u(t), w_j), (\omega^n(t), \bar{w}_j) \rightarrow (\omega(t), \bar{w}_j)$ для м.в. $t \geq 0$. (15)

Використовуючи обмеженість $\{\varphi^n\}$ в W_T , з (5) одержуємо нерівність:

$$|(u^n(t+h) - u^n(t), w_j)| + |(\omega^n(t+h) - \omega(t), \bar{w}_j)| \leq C(T) h^{\frac{1}{4}} (\|w_j\| + \|\bar{w}_j\|) \quad (16)$$

Таким чином, послідовності $\{(u^n(t), w_j)\}$ і $\{(\omega^n(t), \bar{w}_j)\}$ є рівномірно обмеженими і рівностепенно неперервними, тому збіжність в (15) має місце $\forall t \geq 0$. Тоді за критерієм слабкої збіжності $\varphi^n(t) \rightarrow \varphi(t)$ в X $\forall t \geq 0$. Звідси, зокрема, $\varphi_s^n(0) = \varphi^n(s) \rightarrow \varphi_s(0) = \varphi(s)$ в X і, таким чином, $\varphi(\cdot + s) \in K$. Тоді формула (14) коректно визначає м-напівпотік. Згідно [7] для доведення теореми достатньо перевірити потраекторну обмеженість та наступну властивість (A): якщо для $\varphi \in K$, $t_n \uparrow \infty$ $\varphi(t_n) \rightarrow \xi$ в X , то для $\varphi_n(\cdot) = \varphi(\cdot + t_n) \in K$ існує $\bar{\varphi} \in K$ така, що по підпослідовності $\forall t \geq 0 \varphi_n(t) \rightarrow \bar{\varphi}(t)$ в X . Для

$$\forall \varphi = \{u, \omega\} \in K \text{ властивості функції } F_N \text{ гарантують } \frac{du}{dt} \in L^2(0, T; V^*),$$

отже $u \in C([0, T]; H)$ і для м.в. t задовольняє рівняння (6), що означає виконання для $\{u, \omega\}$ оцінок (8), (9) $\forall t \geq s \geq 0$. Для функції ω маємо, що $\exists \omega^n \in K^n$ такі, що ω^n задоволюють (10), (11), $\omega^n \rightarrow \omega$ в сенсі (12)–(13) і $\omega^n(t) \rightarrow \omega(t)$ слабо в $L^2(\Omega)$. Тоді $\exists R = R(\omega) > 0$ таке, що $\forall n \geq 1 |\omega^n(0)| + |\omega(0)| \leq R$ і переходячи до слабкої границі в (11),

$$\text{одержуємо, що } \forall t \geq 0 |\omega(t)|^2 \leq R^2 e^{-\lambda_1 t} + \frac{|g|^2}{\lambda_1^2}. \text{ Звідси маємо, що}$$

послідовність $\varphi(t_n)$ для $\forall t_n \uparrow \infty$ є предкомпактною в X , а множина $\bigcup_{\varphi \in K} \omega(\varphi)$ є обмеженою в $H \times L^2(\Omega)$. Перевіримо умову (A). Розглянемо

послідовність $\varphi_n(\cdot) = \varphi(\cdot + t_n) \in K$, $\varphi(t_n) \rightarrow \xi$ в X . З оцінок (8), (9)

послідовність $\{\varphi_n\}$ обмежена в W_T . Тоді з послідовністю $\{\frac{\partial \varphi_n}{\partial t}\}$

обмежена в $L^{\frac{4}{3}}(0, T; V^* \times H^{-1}(\Omega))$ і для довільних $v \in V, \eta \in H_0^1(\Omega)$ аналогічно (16) маємо:

$$|(u_n(t+h) - u_n(t), v)| + |(\omega_n(t+h) - \omega_n(t), \eta)| \leq C(T)(\|v\| + \|\eta\|)h^{\frac{1}{4}} \quad (17)$$

Підставляючи в (17) $v = u_n(t+h) - u_n(t)$, $\eta = \omega_n(t+h) - \omega_n(t)$ та інтегруючи на $[0, T-h]$, з урахуванням обмеженості $\{\varphi_n\}$ в $L^2(0, T; V \times H_0^1(\Omega))$, маємо:

$$\int_0^{T-h} (|u_n(t+h) - u_n(t)|^2 + |\omega_n(t+h) - \omega_n(t)|^2) dt \leq \tilde{C}(T) h^{\frac{1}{4}} \quad (18)$$

Тоді $\forall r > 0$ послідовність $\{\varphi_n|_{\Omega_r}\}$ обмежена в $L^2(0, T; (H^1(\Omega_r))^4)$.

Тому за теоремою про компактність [9] послідовність $\{\varphi_n\}$ — предкомпактна в $L^2(0, T; (L^2(\Omega_r))^4)$. Таким чином, існує $\bar{\varphi} \in W_T$ таке, що по підпослідовності $\varphi_n \rightarrow \bar{\varphi}$ в сенсі (12)–(13), $\bar{\varphi}(0) = \xi$. З попередніх міркувань $\exists R = R(\varphi) \forall t \geq 0 \forall n \geq 1 \varphi^n(t), \varphi(t), \bar{\varphi}(t) \in B_R = \{\varphi = \{u, \omega\} | |u| \leq R, |\omega| \leq R\}$. В множині B_R слабка топологія може бути описана метрикою ρ_R , в множині $S = \{\varphi \in L^\infty(0, T; H \times L^2(\Omega)) | \times \sup_{t \in (0, T)} |\varphi(t)| \leq R\}$ *-слабка топологія може бути описана метрикою ρ_T .

Тоді $\forall n \geq 1 \exists m_n \exists \varphi^{m_n} \in K^{m_n}$ такі, що

$$\rho_R(\varphi^{m_n}(0), \varphi_n(0)) \leq \frac{1}{n}, \quad \rho_T(\varphi^{m_n}, \varphi_n) \leq \frac{1}{n}.$$

Тоді $\rho_R(\varphi^{m_n}, \bar{\varphi}(0)) \rightarrow 0, \rho_T(\varphi^{m_n}, \bar{\varphi}) \rightarrow 0, n \rightarrow \infty$. Вибираючи $T_k \uparrow \infty$, діагональною процедурою виділяємо підпослідовність $\varphi^{m_k} \in K^{m_k}$ таку, що $\forall T > 0 \varphi^{m_k} \rightarrow \bar{\varphi}(t)$ в сенсі (12), $\varphi^{m_k}(0) \rightarrow \bar{\varphi}(0)$ в X , тобто $\bar{\varphi} \in K$. Оскільки $\varphi_n(t) \rightarrow \bar{\varphi}(t) \forall t \geq 0$ в X , то виконана умова (A) і теорема доведена.

Висновки. У статті доведена розв'язність модифікованої 3D системи Бенарда та існування глобального φ –атрактора для м-напівпотоку, породженого її розв'язками в необмеженій області, де залишається вірною нерівність Пуанкаре.

Список використаних джерел:

- Лионс Ж.-Л. Некоторые методы решения нелинейных краевых задач / Ж.-Л. Лионс. — М. : Мир, 1972. — 450 с.
- Темам Р. Уравнения Навье-Стокса / Р. Темам. — М. : Мир, 1981.
- Мельник В. С. Многозначная динамика нелинейных бесконечномерных систем / В. С. Мельник. — К., 1994. — 60 с. — (Препр. Ин-та кибернетики НАНУ. — № 94-17).
- Kapustyan O. V. A weak attractors and properties of solutions for the three-dimensional Benard problem / O. V. Kapustyan, V. S. Melnik, J. Valero // DCDS. — 2007. — Vol. 18. — P. 449–481
- Evolution inclusions and variational inequalities for Earth data processing III / M. Z. Zgurovsky, P. O. Kasyanov, O. V. Kapustyan, J. Valero, N. V. Zadoianchuk. — N.Y. : Springer, 2012.

6. Simsen J. On attractors for multivalued semigroups defined by generalized semiflows / J. Simsen, C. Gentile // Set-Valued Anal. — 2008. — Vol. 16. — P. 105–124
7. Kapustyan O. V. On global attractors of multivalued semiflows generated by the 3D Benard system / O. V. Kapustyan, A. V. Pankov, J. Valero // Set-Valued and Variational Analysis. — 2012. — Vol. 20, № 3. — P. 445–465.
8. Caraballo T. Unique strong solution and V-attractor of a three-dimensional system of globally modified Navier-Stokes equation / T. Caraballo, P. E. Kloeden, J. Real // Advanced Nonlinear Studies. — 2006. — Vol.6. — P. 411–436.
9. Cabral M. Existence and dimension of the attractor for the Benadr problem on channel-like domains / M. Cabral, R. Rosa, R. Temam // DCDS. — 2004. — Vol.10, №1. — P. 89–116.

In this paper we prove the existence of global φ -attractor in the weak topology of the phase space for a multivalued semiflow generated by solutions of the modified 3D Benard system in an unbounded domain, for which the Poincaré inequality holds.

Key words: modified 3D Benard system, multivalued semiflow, global φ -attractor.

Отримано: 12.02.2013

УДК 517.947

I. М. Конет, д-р фіз.-мат. наук, професор

Кам'янець-Подільський національний університет
імені Івана Огієнка, м. Кам'янець-Подільський

ГІПЕРБОЛІЧНІ КРАЙОВІ ЗАДАЧІ В ОБМЕЖЕНИХ БАГАТОШАРОВИХ ПРОСТОРОВИХ ОБЛАСТЯХ

Методом функції впливу та функції Гріна (головних розв'язків) побудовано інтегральні зображення точних аналітичних розв'язків алгоритмічного характеру гіперболічних крайових задач в напівобмежених багатошарових (кусково-однорідних) просторових областях. Для побудови головних розв'язків залучено відповідні інтегральні перетворення Фур'є на декартових осі, півосі та сегменті, а також інтегральне перетворення Фур'є на декартовому сегменті з n точками спряження.

Ключові слова: гіперболічне рівняння, початкові та крайові умови, умови спряження, інтегральні перетворення, головні розв'язки.

Вступ. Теорія крайових задач для диференціальних рівнянь з частинними похідними — важливий розділ сучасної теорії диференціальних рівнянь, який в цей час інтенсивно розвивається. Її актуальн-